

فعلن اول: برادرها - مزب راهنی و صرب خارجی

فُرِيفٌ ۱. (کمیت‌های اسکالار) : بھر کمیتی کہ فقط درای اندرازہ پڑھ کمیت اسکالار ہوند۔ مانند جنم، طول، جنم، عطا ہی وغیرہ ..

تعریف ۲. (کمیت بُرداری) بهرگاه که رای اندازه و جمعت باشد، کمیت بُرداری کوئنہ  
سائنس سرعت، ستاد و نیرو و غیره.

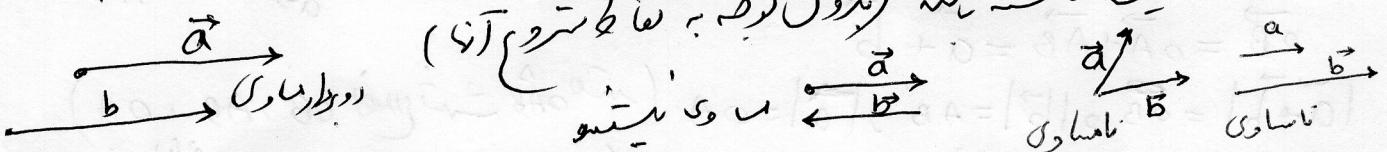
تعریف ۴. بردار واحد: بردار که اندازه آن می باشد را بردار واحد گویند یعنی  $\| \vec{OP} \| = 1$   
 آنچه بردار  $\vec{OP}$  را بردار واحد گویند

اگر  $\hat{a}$  نایاب بردار واحد را محبت بردار  $\vec{a}$  باشد، آنگاه بردار  $\vec{a}$  بثابت

$$\text{مقدار وحدة} = \hat{\alpha} = \frac{\vec{\alpha}}{|\vec{\alpha}|} \leq \vec{\alpha} = |\vec{\alpha}| \cdot \hat{\alpha}$$

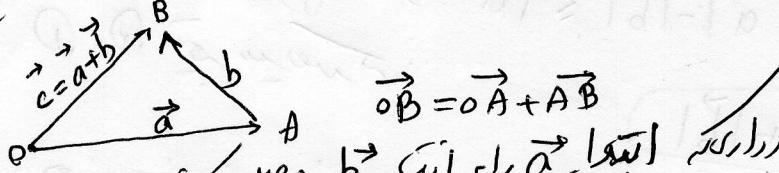
تعریف ۴. بردار صفر: برداری که اندیشه آن صفر است. بردار صفر در واقع برداری است که استادا و اساتید رکن یکی است و باعث دست نشان رله می‌شود.

تَرْبِيَةٌ ٥ - دُوَّرِيَّلْ رَسَّا وَيَ: دُوَّرِيَّلْ آدَ، → طَارِمَ وَيَ لَدَنَدَ هَرَمَاهَ إِذَارَةَ وَجَهَتَ



**تعريف ٤:** بُردار مُرسَّه، مُرسَّه بُردار  $\Rightarrow$  بُرداري اسے کے لاملاً آن بُردار  $\Rightarrow$  وحش-آل  
مخالف بُردار  $\Rightarrow$  اسے۔ (وہی کا دلدار ہے)

تعريف ۷: بودار مکانی: هر بردار که انتزاعی آن بیناً محض است هاش، بردار مکانی گویند



تَرْبِيَّةٌ ۖ : جَمِيعُ سِرِّ دَارِهَا :

قائل متعدد رياضي: ردارك  $\vec{a}$  بـ  $\vec{b}$  ابها  $\vec{a} + \vec{b}$  را، ای  $\vec{a}$  و  $\vec{b}$  وصل  $w$ :

ثبوت:  $\vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b})$

The diagram illustrates vector subtraction  $\vec{a} - \vec{b}$  by showing it as the sum of  $\vec{a}$  and  $-\vec{b}$ . It features two vectors originating from point O:  $\vec{a}$  pointing to point A and  $\vec{b}$  pointing to point B. A third vector  $\vec{c} = \vec{a} + \vec{b}$  is drawn from O to point C. A vector  $-\vec{b}$  is shown originating from A, pointing towards B. The vector  $\vec{a} - \vec{b}$  is then shown originating from O, pointing to a point on the ray AC. This visualizes the vector  $\vec{a} - \vec{b}$  as the vector  $\vec{a}$  plus the vector  $-\vec{b}$ .

سہری (۲)

مثال ۱ - میرارهایی نعمت P را پیدا کنید و میرهایی P را قاعده کنید

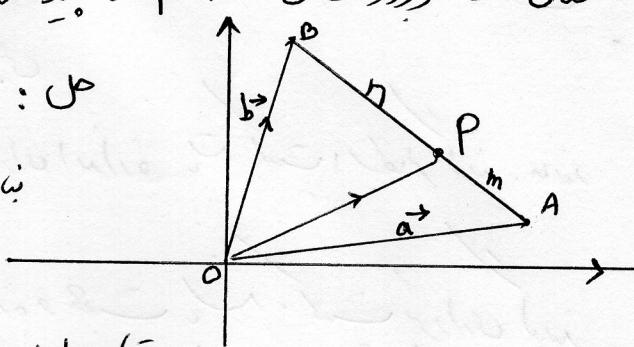
$$\frac{AP}{PB} = \frac{m}{n} \rightarrow nAP = mPB$$

$$n \overrightarrow{AP} = m \overrightarrow{PB} \quad (1)$$

$$\vec{PB} = \vec{OB} - \vec{OP}, \quad \vec{AP} = \vec{OP} - \vec{OA} \quad (1)$$

٦٤

جیسا مردیں:



$$n(\vec{OP} - \vec{OA}) = m(\vec{OB} - \vec{OP}) \rightarrow n\vec{OP} - n\vec{OA} = m\vec{OB} - m\vec{OP}$$

$$(m+n)\vec{OP} = n\vec{OA} + m\vec{OB} \Rightarrow \vec{OP} = \frac{n\cdot\vec{OA} + m\cdot\vec{OB}}{m+n} = \frac{n\vec{a} + m\vec{b}}{m+n}$$

$$\text{نذر: } \vec{OP} = \frac{\vec{a} + \vec{b}}{r} \quad \text{مثلاً: } m=n$$

میریں: ثابت کیا جنم سر بردار میانگی اخراج کی تھت، افرمی ہے

$$|\vec{a}| - |\vec{b}| \leq |\vec{a} + \vec{b}| \leq |\vec{a}| + |\vec{b}|$$

$$|\vec{a} - \vec{b}| \geq |\vec{a}| - |\vec{b}|$$

مَل) رَأَيْهُ دُرْرِلَدْ لِجَنَاهُ  $\rightarrow$  b نَاتِكَسْ

$$\text{d): } \overrightarrow{AB} = \vec{b}, \quad \overrightarrow{OA} = \vec{a}$$

$$\vec{OB} = \vec{OA} + \vec{AB} = \vec{a} + \vec{b}$$

$$|\vec{a} + \vec{b}| = OB, |\vec{b}| = AB, |\vec{a}| = OA \quad (\text{注意到 } \vec{AB} \text{ 与 } \vec{OB}, \vec{AB}, \vec{OA} \text{ 共线})$$

درست ~~لطفاً~~ مفهوم از جمع انداره روزانه  $\sigma_{AB}^2 \leq \sigma_A^2 + \sigma_B^2$

$$|\vec{a} + \vec{b}| \leq |\vec{a}| + |\vec{b}| \quad (1)$$

$$|\vec{OA} - \vec{OB}| \leq |\vec{AB}| \rightarrow |\vec{a} - \vec{b}| \leq |\vec{a} + \vec{b}|$$

$$\text{view } \approx R_1 \text{ D}$$

$$|\vec{a}| - |\vec{b}| \leq |\vec{a} + \vec{b}| \leq |\vec{a}| + |\vec{b}|$$

لما تم حل دو معادلة مترابطة في نفس المقادير

$$\vec{r} = L\vec{a} + m\vec{b} + n\vec{c} \quad \text{رسانیده شد} \quad (iii)$$

نتیجہ: ہر  $P(x, y, z)$  نقطہ اور فتحہ شے بے روپ برداریں تھم  $\vec{P}$  ہندوں ہیں۔ تھیں برداریں وہ درستی کو،  $x, y, z$  کے مابین  $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$  کے مابین۔

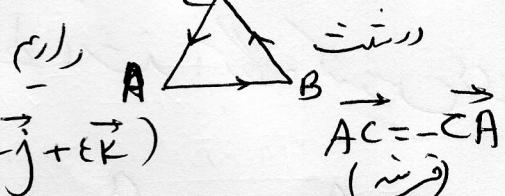
$$\vec{OP} = xi + yj + zk$$

شل) اگر درستی  $\vec{AC} = \vec{r}_i - \vec{j} + \vec{r}_k$ ,  $\vec{AB} = 3\vec{i} + \vec{j} + \vec{r}_k$

$$\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CA} = 0$$

$$\vec{BC} = -\vec{AB} - \vec{CA} = -(\vec{r}_i + \vec{j} + \vec{r}_k) + (\vec{r}_i - \vec{j} + \vec{r}_k)$$

$$\vec{BC} = -\vec{i} - \vec{j} + \vec{r}_k$$



شل) بردار واحد مولزی ہا مل جمع در بردار

$$\vec{r} = (\vec{r}_i - \vec{j} + \vec{r}_k) + (\vec{r}_i + \vec{j} - \vec{k}) = 4\vec{i} + \vec{k}$$

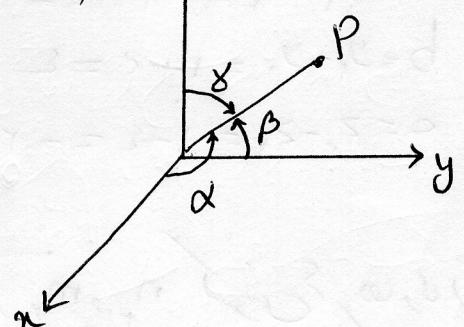
$$\vec{e} = \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} = \frac{4\vec{i} + \vec{k}}{\sqrt{4^2 + 1^2}} = \frac{4\vec{i} + \vec{k}}{\sqrt{17}}$$

بردار دادا: اندازہ بردار  $\vec{a} = xi + yj + zk$  را برداشتے ہے:

کسیوس ہی ہماری بی خطا،

فرض کیتے خط راست  $OP$  پر تھیں رہا،  $\alpha, \beta, \gamma$  اور  $\theta$  اسے بذریعہ  $OP$  کے سینکڑے  $\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma$  کے ہماری

$$\ell = \cos \alpha, m = \cos \beta, n = \cos \gamma$$



تائیج: ① کوسین  $\ell, m, n$  محور  $x, y, z$  کے

$$(1, 0, 0) \quad \ell = \cos \alpha$$

$$(0, 1, 0) \quad m = \cos \beta$$

$$(0, 0, 1) \quad n = \cos \gamma$$

$$\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1 \quad (1)$$

شل) فرض کیتے خط  $OP$  کے محور  $x$  زاری  $120^\circ$  و ماقومی  $y$  زاری  $45^\circ$  سائز اس خط کے محور  $z$  کے

$$\cos^2 120^\circ + \cos^2 45^\circ + \cos^2 \gamma = 1 \quad \text{حل (1)}: \cos \gamma = \pm \frac{1}{2}$$

$$(-\frac{1}{2})^2 + (\frac{1}{2})^2 + \cos^2 \gamma = 1 \rightarrow \cos^2 \gamma = 1 - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} \rightarrow \cos \gamma = \pm \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$\gamma = 135^\circ \quad \therefore \gamma = 45^\circ$$

$$\text{عمدی} \quad \sin \alpha + \sin \beta + \sin \gamma = 2$$

نکته: اگر کسرسی های هاری کے خط متسابق باشند  $c, b, a$  و  $c', b', a'$  نسبت کی هاری خطوط  $\frac{l}{a} = \frac{m}{b} = \frac{n}{c} = (k)$

$c = c \cos \alpha, m = c \cos \beta, n = c \cos \gamma$   
نکته: اگر  $a, b, c$  نسبت کی هاری کے خط متسابق باشند اگر کسرسی های هاری خط عبارت باز

$$\cos \alpha = \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

$$\cos \beta = \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}, \cos \gamma = \frac{c}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

نکته: نسبت کی هاری خطی را در نفع  $Q(x_1, y_1, z_1), P(x_2, y_2, z_2)$

$$l = \frac{x_2 - x_1}{r}, m = \frac{y_2 - y_1}{r}, n = \frac{z_2 - z_1}{r}$$

$$\begin{cases} l = c \cos \alpha \\ m = c \cos \beta \\ n = c \cos \gamma \end{cases}$$

$$r = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

نکته:  $A(-1, 1, 1), B(1, -1, 1), C(1, 1, -1)$  اگر  $AB$  و  $AC$  کسرسی های خط

$$\begin{cases} a = x_2 - x_1 = -1 - 1 = -2 \\ b = y_2 - y_1 = 1 - (-1) = 2 \\ c = z_2 - z_1 = 1 - 1 = 0 \end{cases}$$

نسبت کی هاری

$$l = \cos \alpha = \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{-2}{\sqrt{(-2)^2 + (2)^2 + (0)^2}} = \frac{-2}{\sqrt{8}} = \frac{-2}{2\sqrt{2}} = \frac{-1}{\sqrt{2}}$$

$$m = \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{2}{\sqrt{8}} = \frac{2}{2\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$n = \frac{c}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{0}{\sqrt{8}} = \frac{0}{2\sqrt{2}} = 0$$

زاویه بین دو خط: اگر کوسن کوئی  $n_r, m_r, l_r$  و  $n_1, m_1, l_1$  باشند

$$\cos \theta = l_1 l_r + m_1 m_r + n_1 n_r$$

$$l_1 l_r + m_1 m_r + n_1 n_r = 0$$

$$l_1 = l_r, m_1 = m_r, n_1 = n_r$$

$$\cos \theta = \frac{aa' + bb' + cc'}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2} \cdot \sqrt{a'^2 + b'^2 + c'^2}}$$

نکته ①: ترتیب محور برای دو خط:

ترتیب محوری بولن دو خط:

نکته ②: در حقیقت دو ازین دو خط از  $c', b', a'$ ,  $c, b, a$  کسرسی های خط

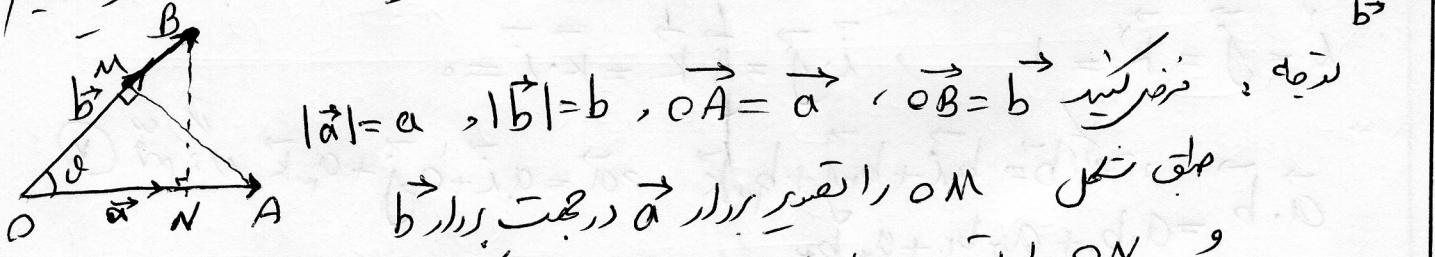
نتیجہ ۳: شرط اس کے درجے میں ۴ رکھا دی جائے گا

$$aa' + bb' + cc' = 0$$

$$\frac{a}{a'} = \frac{b}{b'} = \frac{c}{c'} = (1)$$

ضرب بردارها:

تعریف: ضرب راصلی یا اسکالر دوری: ضرب راصلی دو بردار  $\vec{a}, \vec{b}$  را بھروسے کر کر دو رکن  $\vec{a} \cdot \vec{b} = |a| \cdot |b| \cdot \cos\theta$ ,  $0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$



$$|\vec{a}| = a, |\vec{b}| = b, \vec{OA} = \vec{a}, \vec{OB} = \vec{b}$$

ملق تخلیق  $OM$  را تصور کر لے  $\vec{a}$  درجت بردار  $b$

$ON$  را تصور کر لے  $\vec{b}$  درجت بردار  $a$  کوئی

$$OM = \vec{b} \text{ را کر } \vec{a} \text{ درجت بردار } b \text{ کوئی:} \\ = OA \cdot \cos\theta \\ = a \cdot \cos\theta$$

$$ON = \vec{a} \text{ را کر } \vec{b} \text{ درجت بردار } a \text{ کوئی:} \\ = OB \cdot \cos\theta = b \cdot \cos\theta$$

طبقہ ضرب راصلی رام

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = ab \cdot \cos\theta = a(b \cos\theta)$$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = ab \cos\theta = b(a \cos\theta) \Rightarrow \vec{b} \text{ کوئی } \vec{a} \text{ کوئی } \vec{a} \cdot \vec{b} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{b} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|b|^2} \cdot b$$

خواص ضرب راصلی:

(۱) اگر  $\vec{a}, \vec{b}$  ملزمانہ و ہم جمیت (۰°)

(۲) اگر  $\vec{a}, \vec{b}$  ملزمانہ وغیرہ ہم جمیت ( $180^\circ$ )

(۳) اگر  $\vec{a}, \vec{b}$  عمدہ ہندے ( $90^\circ$ )

(۴) اگر  $\vec{a}, \vec{b}$  رکھارے رکھارے (۰°) (۰°)

$|a|=|b|=1$  (۰°) اگر  $\vec{a}=\vec{b} \neq 0$  اگر  $\vec{a}, \vec{b}$  ملزمانہ و ہم جمیت (۰°)

$$\vec{a} \cdot \vec{a} = (\vec{a})^T \cdot \vec{a} = a^2$$

بعضی از خواص جبری صرف را خلی:

$$1) \vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$$

$$2) \vec{a} \cdot (n \vec{b}) = n \cdot (\vec{a} \cdot \vec{b})$$

$$3) \vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c}$$

$$4) \vec{a} \cdot (-\vec{b}) = -(\vec{a} \cdot \vec{b})$$

$$5) (\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{a} - \vec{b}) = \vec{a}^2 + \vec{b}^2$$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} \text{ برداره } a = |\vec{a}|, b = |\vec{b}|$$

$$6) (\vec{a} + \vec{b})^2 = \vec{a}^2 + 2ab + \vec{b}^2$$

$$7) \vec{i}, \vec{j}, \vec{k} \text{ را خلی بردار کرو } \quad \vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{j} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{i} = 0$$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a} = b_i i + b_j j + b_k k = a_i i + a_j j + a_k k \quad \text{پس } \vec{a} = a_i i + a_j j + a_k k \quad (V)$$

$$\vec{b} = \epsilon i - \epsilon j + \sqrt{v} k \quad \text{برداری را دری بینیم} \quad \vec{a} = i - \epsilon j + k \quad \text{تصویر بردار}$$

$$\vec{b} \cdot \vec{a} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{b}|^2} \cdot |\vec{b}| = \frac{(i - \epsilon j + k) \cdot (\epsilon i - \epsilon j + \sqrt{v} k)}{(\sqrt{\epsilon^2 + (-\epsilon)^2 + v^2})^2} \cdot (\epsilon i - \epsilon j + \sqrt{v} k)$$

$$= \frac{\epsilon + 1 + v}{\sqrt{11}} \cdot (\epsilon i - \epsilon j + \sqrt{v} k) = \frac{14}{11} (\epsilon i - \epsilon j + \sqrt{v} k) = \frac{\sqrt{4}}{11} i - \frac{\sqrt{4}}{11} j + \frac{\sqrt{10}}{11} k$$

$$\therefore \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{b}|} = \frac{14}{11} \quad \text{تصویر بردار } \vec{b} \text{ روی } \vec{a} \text{ نمایش داده شد!}$$

$$\vec{OP}, \vec{OQ} \text{ را در } i, j, k \text{ با } Q(1, -1, 0), P(1, 1, -1) \text{ میگذرانند}$$

$$\vec{OP} = i + j - 4k \rightarrow |\vec{OP}| = \sqrt{1^2 + 1^2 + (-4)^2} = \sqrt{18} = \sqrt{2} \cdot \sqrt{9} = \sqrt{2} \cdot 3 = 3\sqrt{2}$$

$$\vec{OQ} = i - j + 0k \rightarrow |\vec{OQ}| = \sqrt{1^2 + (-1)^2 + 0^2} = \sqrt{2}$$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta \rightarrow \cos \theta = \frac{\vec{OP} \cdot \vec{OQ}}{|\vec{OP}| \cdot |\vec{OQ}|} = \frac{(1)(1)}{\sqrt{2} \cdot \sqrt{2}} = \frac{1}{2}$$

$$\theta = \cos^{-1} \left( \frac{-1}{2} \right)$$

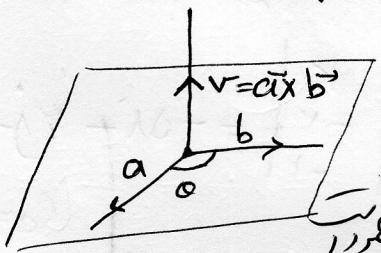
$$\nabla \rightarrow \text{کند زار بین } a, b \text{ را در } |\vec{a} + \vec{b}| = |\vec{a} - \vec{b}| \quad \text{اگر } (d)$$

$$|\vec{a} + \vec{b}| = |\vec{a} - \vec{b}| \xrightarrow{\text{از دو طرف}} a + r\vec{a}\vec{b} + b = a - r\vec{a}\vec{b} - b \Rightarrow r\vec{a}\vec{b} = 0 \\ \text{لیکن } \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta \Rightarrow \cos \theta = 0 \Rightarrow \theta = \frac{\pi}{2}$$

ضرب خارجی دو بردار:   
 تعریف) ضرب خارجی بردار  $\vec{a}$  در بردار  $\vec{b}$ , ایکس  $\vec{a} \times \vec{b}$  سیم و تعریفی

$$\vec{v} = \vec{a} \times \vec{b} = (|\vec{a}| |\vec{b}| \sin \theta)$$

$$\cdot <\theta \leq 90^\circ$$



بله: بردار  $\vec{a} \times \vec{b}$

صفیح بردار بردار  $\vec{a} \times \vec{b}$  عبارت

از:  $\vec{a} \times \vec{b}$  عمرد بر هر دو بردار  $\vec{a}, \vec{b}$  است و همچنین آن

برای مساحت متقارن الاضلاع است، اضلاع میان درش بر لایه  $a, b, \vec{a}, \vec{b}$

حرفاً صرب خارجی دو بردار:

$$\vec{a} \times \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \sin \theta = 0 \quad \text{اگر } \theta = 90^\circ$$

$$\vec{a} \times \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \quad \text{اگر } \sin \theta = 1, \theta = 90^\circ$$

$$\vec{a} \times \vec{b} = \sin \theta \quad \text{اگر } |\vec{a}| = 1, |\vec{b}| = 1 : \text{هر چیز بردار دوستی ایسا}$$

$$\vec{i} \times \vec{j} = \vec{k}, \quad \vec{j} \times \vec{k} = \vec{i}, \quad \vec{k} \times \vec{i} = \vec{j}, \quad \vec{i} \times \vec{i} = \vec{j} \times \vec{j} = \vec{k} \times \vec{k} = 0.$$

$$\vec{a} \times \vec{b} = -(\vec{b} \times \vec{a}) \quad (y) \quad , \quad \vec{a} \times \vec{b} \neq \vec{b} \times \vec{a} \quad (w)$$

$$m(\vec{a} \times \vec{b}) = (m\vec{a}) \times \vec{b} = \vec{a} \times (m\vec{b}) \quad (v)$$

$$\vec{j} \times \vec{k} = -\vec{k}, \quad \vec{i} \times \vec{k} = -\vec{j}, \quad \vec{k} \times \vec{j} = -\vec{i} \quad (1)$$

$$\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c} \quad (9)$$

سین صرت خارجی در در رله :

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}$$

شکل) بردار واحد عمد رسمیت مل در در رله نزیر را بنویسید.

$$\vec{a} = \vec{i} + \vec{j} - \vec{k}, \quad \vec{b} = \vec{i} - \vec{j} - \vec{k}$$

مل: دسته بردار  $\vec{c} = \vec{a} \times \vec{b}$  بذرای کنم

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \end{vmatrix} = -\vec{a} - \vec{j} - \vec{k}$$

بردار واحد عبارت از:

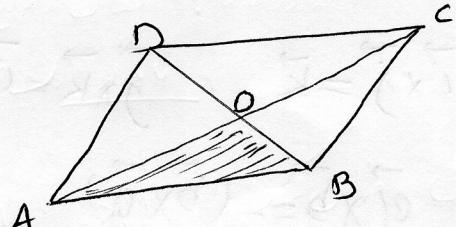
$$e_c = \frac{\vec{c}}{|\vec{c}|} = \frac{-\vec{a} - \vec{j} - \vec{k}}{\sqrt{1^2 + (-1)^2 + (-1)^2}} = \frac{(\vec{i} - \vec{j} - \vec{k})}{\sqrt{3}}$$

شکل) ساخت سازنی (لا ضرعن) برای سه بردار  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  ایجاد می شود را بگیرید.

$$S = |\vec{a} \times \vec{b}|, \quad \vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \end{vmatrix} = \vec{i} - \vec{j} + \vec{k}$$

$$\Rightarrow S = \sqrt{1^2 + (-1)^2 + (1)^2} = \sqrt{1 + 1 + 1} = \sqrt{3}$$

شکل) ساخت سازنی (لا ضرعن) برای اقتطاع محدوده  $\triangle ABC$ .



مساحت سازنی (لا ضرعن)

$$= r \left| \frac{1}{r} \cdot \vec{OA} \times \vec{OB} \right|$$

$$= r \times \frac{1}{r} \left| \left( \frac{1}{r} \vec{AC} \right) \times \left( \frac{1}{r} \vec{BD} \right) \right| \quad \vec{OA} = \frac{1}{r} \vec{AC}, \quad \vec{OB} = \frac{1}{r} \vec{BD}$$

$$= \frac{1}{r} \left| (\vec{i} + \vec{j} - \vec{k}) \times (\vec{i} - \vec{j} + \vec{k}) \right| = \frac{1}{r} \left| \vec{i} \vec{i} - \vec{i} \vec{j} + \vec{i} \vec{k} + \vec{j} \vec{i} - \vec{j} \vec{j} + \vec{j} \vec{k} - \vec{k} \vec{i} + \vec{k} \vec{j} - \vec{k} \vec{k} \right| = \omega \sqrt{r}$$

حرب اسکالاری بردار: فرض کنید  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  سه بردار غیر صفر هستند (نه کناره) راجب اسکالاری بردار کردن  $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}$

$$1) (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = \vec{c} \cdot (\vec{a} \times \vec{b})$$

نمایه ۱)

$$2) (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{a} = (\vec{c} \times \vec{a}) \cdot \vec{b}$$

$$3) \text{ معروف: صفت حجیجی است } (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = [\vec{a} \vec{b} \vec{c}]$$

$$4) [\vec{i} \vec{j} \vec{k}] = \vec{i} \cdot (\vec{j} \times \vec{k}) = \vec{i} \cdot \vec{i} = 1$$

۵) تسطیح آنکه بردار  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  کنترلرزی داشتند صفحه هستند آنکه حرب اسکالاری آنکه صفر باشد  $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = 0$

۶- صفت اسکالاری بردار خرم (سرمیان)

$$\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$

۷) در سه بردار یا مجموعی دیگری هستند اگرچه صفت اسکالاری صفر است  
شکل اطلاعات می‌باشد

$$T = \vec{i} \times (\vec{j} \times \vec{k}) + (\vec{i} \times \vec{k}) \cdot \vec{j}$$

$$T = \vec{i} \cdot \vec{i} + (-\vec{j} \cdot \vec{j}) \cdot \vec{j} = \vec{i} \cdot \vec{i} - \vec{j} \cdot \vec{j} = 1 - 1 = 0 \quad \text{نمایه } |\vec{i}| = \vec{j} = 1$$

شکل: متعق را رای (فکر) کنید،  $c = \vec{i} - \vec{j} + \vec{k}, b = \vec{i} + \vec{j} - \vec{k}, \vec{a} = \vec{i} - \vec{j} + \vec{k}$

$$N = |(\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{a}|, \quad \vec{b} \times \vec{c} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \vec{i} - \vec{j} - \vec{k}$$

$$\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{i} - \vec{j} + \vec{k}) \cdot (\vec{i} - \vec{j} - \vec{k}) = 1 + 1 - 1 = 1$$

$$V = |-v| = v$$

تمثیلات: اگر  $c = \vec{i} - \vec{j} + \vec{k}$ ,  $b = \vec{i} + \vec{j} - \vec{k}$ ,  $a = \vec{r}\vec{i} + \vec{r}\vec{j} + \vec{r}\vec{k}$  باشد سپس  $\vec{d} = \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c})$  و برای محاسبه  $\vec{d}$  دو مرحله داریم

(1)

عملیات:  $(\vec{b} \times \vec{c}) \times \vec{a}$

(2) بردار واحد مولازن جمع دو بردار  $\vec{i} + \vec{r}\vec{j} + \vec{r}\vec{k}$  و  $\vec{r}\vec{i} + \vec{r}\vec{j} - \vec{r}\vec{k}$

(3) اگر بردارهای  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  ترتیب  $B, A, C$  باشند  $\vec{d} = \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c})$  را بدستگیری کنیم

باشد بردار  $\vec{AB}$  را بسیار کم کنیم که این آن و این از  $\vec{AC}$  بردار  $\vec{AC}$  را بسیار کم کنیم

(4) نتیجه:  $\vec{d} = \vec{r}\vec{i} + \vec{r}\vec{j} + \vec{r}\vec{k}$ ,  $\vec{r}\vec{i} + \vec{r}\vec{j} - \vec{r}\vec{k}$ ,  $\vec{r}\vec{i} + \vec{r}\vec{j} + \vec{r}\vec{k}$  مکن شده است  $\vec{r}\vec{i} + \vec{r}\vec{j} + \vec{r}\vec{k}$  است

### «فصل درم» «ساده‌ترین خطوط هندسی را رفتنا»

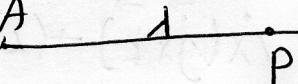
مفهوم: یک مفهوم سطحی است اگر هر دو نقطه از آن را می‌توان خالی چشم و می‌توانیم

برویم: مرض نیست  $P(x_1, y_1, z_1)$ ,  $A(x_1, y_1, z_1)$ ,  $B(x_1, y_1, z_1)$  (دوقم را نیافرید)

دیگر روش:  $AB$  برش کر  $AB$  را بین  $A$ : یک قطعه کنید

محضت:  $P$  برش نیافرید

$$P\left(\frac{x_1+\lambda x_r}{1+\lambda}, \frac{y_1+\lambda y_r}{1+\lambda}, \frac{z_1+\lambda z_r}{1+\lambda}\right)$$



ساده‌ترین خطوط هندسی: نتیجه: معادله رسمی برای محاسبه  $x, y, z$  به فرم زیر است

$$ax+by+cz+d=0 \quad (1)$$

( $a, b, c, d$  اعداد حقیقی)

مثال: مرض نیست  $P(x_1, y_1, z_1)$ ,  $A(x_1, y_1, z_1)$ ,  $B(x_1, y_1, z_1)$  باشد پس محضت آن را رسماً چنین می‌نویسیم

$$\begin{cases} ax_1+by_1+cz_1+d=0 \\ ax_r+by_r+cz_r+d=0 \end{cases} \quad (2) \quad \rightarrow (1)+\lambda(2) \rightarrow$$

$$\frac{ax_1+by_1+cz_1+d+\lambda(ax_r+by_r+cz_r+d)}{ax_1+by_1+cz_1+d+\lambda(ax_r+by_r+cz_r+d)}=0 \rightarrow$$

$$a(x_1+\lambda x_r)+b(y_1+\lambda y_r)+c(z_1+\lambda z_r)+d(1+\lambda)=0 \rightarrow$$

$$11) \text{ با تقسیم مختصات بر } (1+1) \text{ مارکم} = a\left(\frac{x_1+dx_r}{1+d}\right) + b\left(\frac{y_1+dy_r}{1+d}\right) + c\left(\frac{z_1+dz_r}{1+d}\right) + d = 0$$

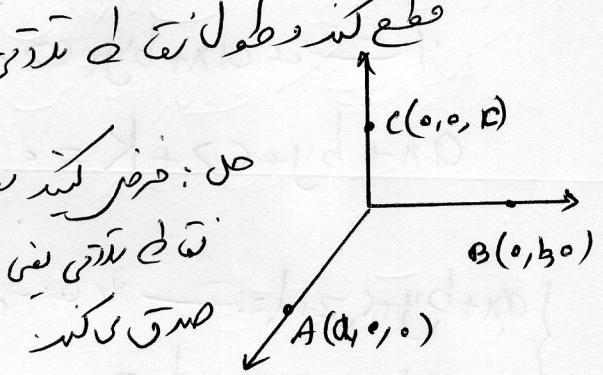
و این نشان میدهد که نقطه  $C$  به معنای  
قطعه کسر و طولانی  $d$  است  
طبعاً  $a, b, c, d$  را باید معرفت داشت  
چنانچه  $a, b, c, d$  را میتوان از  
مترادفات  $A, B, C$  بدست آورد  
 $\text{مثلاً } A(0,0,0), B(0,b,0), C(0,0,c)$   
 $\text{با این روش میتوان } ax+by+cz+d=0$  را  
برای مطالعه درست کرد.

مثال) نشان دهد که صفحه ای که محورهای  $x, y, z$  را مترادفات دارد  
قطعه کسر و طولانی  $d$  است

$$\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1 : \text{ باشد عبارتی که}$$

$$\text{حل: مفرض کنید } ax'+by'+cz'+d'=0 \text{ باشد. نیازمندی این است که } ax+by+cz+d=0$$

$$A(0,0,0), B(0,b,0), C(0,0,c)$$



$$ad' + b'(0) + c'(0) + d' = 0 \rightarrow a' = -\frac{d'}{a}$$

$$a'(0) + bb' + c'(0) + d' = 0 \rightarrow b' = -\frac{d'}{b}$$

$$a'(0) + b'(0) + cc' + d' = 0 \rightarrow c' = -\frac{d'}{c}$$

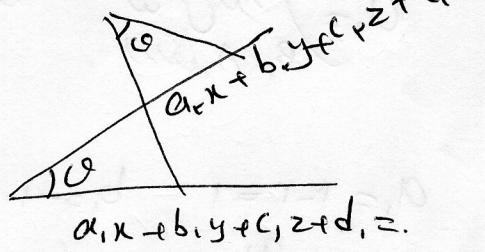
$$-\frac{d'}{a}x - \frac{d'}{b}y - \frac{d'}{c}z + d' = 0 \rightarrow \frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1$$

برای دلیل این (براهیم): مفرض کنید مطالعه  $= 0$  باشد  
و مطالعه  $= 0$  باشد

$$\left\{ \begin{array}{l} ax + by + cz + d_1 = 0 \\ a_1x + b_1y + c_1z + d_2 = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} a_1x + b_1y + c_1z + d_3 = 0 \\ a_2x + b_2y + c_2z + d_4 = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} (a_1, b_1, c_1, d_1) \\ (a_2, b_2, c_2, d_2) \\ (a_3, b_3, c_3, d_3) \\ (a_4, b_4, c_4, d_4) \end{array} \right. \text{ را در مطالعه درست کنید}$$



$$\cos \theta = \frac{a_1a_2 + b_1b_2 + c_1c_2}{\sqrt{a_1^2 + b_1^2 + c_1^2} \cdot \sqrt{a_2^2 + b_2^2 + c_2^2}}$$

تئی ۱: دو صفحه و قی را معمد نمایند: زنگل هر آن بر حم عود نمایند

$$a_1 a_r + b_1 b_r + c_1 c_r = 0$$

$$\frac{a_1}{a_r} = \frac{b_1}{b_r} = \frac{c_1}{c_r}$$

تئی ۲: دو صفحه و قی را معمد نمایند: زنگل هر آن بر حم عود نمایند

$$(ax_1 + by_1 + cz_1 + d) \cdot PQ = \frac{ax_1 + by_1 + cz_1 + d}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

تئی ۳: ساره هر صفحه موادی با مفعه

$$ax + by + cz + k = 0$$

تئی ۴: ساره هر صفحه که از فصل نتیر (صفحه بیان شده) میگذرد را درست کن

$$\begin{cases} ax + by + cz + d = 0 \\ a_1 x + b_1 y + c_1 z + d_1 = 0 \end{cases}$$

$$a_1 x + b_1 y + c_1 z + d_1 + \lambda(a_1 x + b_1 y + c_1 z + d) = 0$$

$$D(1, 1, -1), C(1, -1, 3), B(3, -1, 2), A(2, 3, 1)$$

چنانکه بدانند این طبقت حسب زاده بین خطوط

حل: ابتدا نسبت های دو صفحه را میگیریم،  $CD, AB$

$$a_1 = \frac{1}{B-A}, b_1 = \frac{1}{A-C}, c_1 = \frac{1}{C-B}$$

$$a_1 = r-r=1, b_1 = -1-r=-2, c_1 = r-1=1$$

$$l_1 = \frac{a_1}{\sqrt{a_1^2 + b_1^2 + c_1^2}}, n_1 = \frac{1}{\sqrt{1+(-2)^2+1^2}} = \frac{1}{\sqrt{6}}$$

$$m_1 = \frac{-c_1}{\sqrt{6}}, a_r = r-1=r, b_r = r+1=r, c_r = -r-r=-4$$

$$l_r = \frac{r}{\sqrt{6}}, m_r = \frac{r}{\sqrt{6}}, n_r = \frac{-4}{\sqrt{6}} \Rightarrow c_{120} = l_r l_r + m_r m_r + n_r n_r = \frac{-\sqrt{6}}{4}$$

۱۳) معادله همچه مدارزی ب صفحه  $3x + 2y - z + \delta = 0$  را در لازم نظر داشتیم  $\text{III}(3, 2, -1)$

حل: معادله همچه برر تظر  $3x + 2y - z + k = 0$  را در لازم نظر داشتیم  
I مسند برای محضت  $I$  در آن صدق می کند.

$$3(2) + 2(1) + k = 0 \rightarrow k = -13 \Rightarrow 3x + 2y - z - 13 = 0$$

ترسات: دو رسمگاه رکاری را ای میدانستیم است. اگر همچوایی آن (و همچوایی می باشد)  $a, b, c, a_1, b_1, c_1$  لازماً محضت قطع کشش شوند و  $\frac{1}{a^r} + \frac{1}{b^r} + \frac{1}{c^r} = \frac{1}{a_1^r} + \frac{1}{b_1^r} + \frac{1}{c_1^r}$

حل: همچوایی است که در محضت راقعی که در معادله آن رشته نزدیک است.

$$\begin{cases} \frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1 \\ \frac{x}{a_1} + \frac{y}{b_1} + \frac{z}{c_1} = 1 \end{cases}$$

همچوایی معادله در رسمگاه های میانجی می باشد

$$\frac{1}{\sqrt{\bar{a}^r + \bar{b}^r + \bar{c}^r}} = \frac{1}{\sqrt{\bar{a}_1^r + \bar{b}_1^r + \bar{c}_1^r}} \Rightarrow \frac{1}{\bar{a}^r + \bar{b}^r + \bar{c}^r} = \frac{1}{\bar{a}_1^r + \bar{b}_1^r + \bar{c}_1^r}$$

$$\bar{a}^r + \bar{b}^r + \bar{c}^r = \bar{a}_1^r + \bar{b}_1^r + \bar{c}_1^r \rightarrow \frac{1}{a^r} + \frac{1}{b^r} + \frac{1}{c^r} = \frac{1}{a_1^r} + \frac{1}{b_1^r} + \frac{1}{c_1^r}$$

۱۴) مسأله همچوایی را برای لازم نظر داشتیم  $(3, -3, 1)$  نشانو

الف) عمور بر محضت  $\bar{a}^r + \bar{b}^r + \bar{c}^r$  داشتیم  $(2, -1, 5)$  و  $(3, 2, -1)$  ای هم متعارض نیست

ب) عمور بر محضت  $x + y + z = 4$  داشتیم  $3x + 2y - 4z = 1$

حل: مسأله لازم نظر داشتیم  $(3, -3, 1)$  نشانو

$a(x-1) + b(y+3) + c(z-1) = 0 \quad ①$   
کسری کردی همچوایی لازم نظر داشتیم  $b = 1$   
 $j = 2$  و  $(2, -1, 1)$  و  $(3, 2, -1)$

$$2-1=1 \rightarrow 2-(-1)=3, -1-1=-4$$

(ارایه روابط همیار)

خط عرضی معادله سه متغیره است که در مدارس درس نمایند

$$1(x-3) + 3(y+1) - 4(z-1) = 0$$

$$x + 3y - 4z + 12 = 0$$

ب) معادله زندگی از زنگنه  $(3, 3, 1)$  عبور می‌کند

$$a(x-3) + b(y+3) + c(z-1) = 0$$

$$\left\{ \begin{array}{l} ax + by + cz = 4 \\ 3a + 3b - c = 1 \end{array} \right.$$

$$a = k, b = -k, c = K \quad \frac{a}{1} = \frac{b}{-1} = \frac{c}{-1} = k$$

$$1(x-3) - 3(y+3) - 1(z-1) = 0 \quad \boxed{x - 3y - 4z - 10 = 0}$$

اگر  $p$  مقدار عرضی از سه متغیر است، آنها را  $a, b, c$  خواهی داشت و  $p = ax + by + cz$  باشد

$\therefore p = ax + by + cz$

$$ax + by + cz = p$$

$$p = |op| = \sqrt{r^2 + t^2 + l^2} = \sqrt{rtq}$$

$$a = r - 0 = r, \quad b = -t - 0 = -t, \quad c = l - 0 = l$$

$$p(r, -t, l)$$

$$p = \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{r}{\sqrt{rtq}}, \quad m = \frac{-t}{\sqrt{rtq}}, \quad n = \frac{l}{\sqrt{rtq}}$$

$$rx + my + nz = p \Rightarrow \frac{r}{\sqrt{rtq}}x - \frac{t}{\sqrt{rtq}}y + \frac{l}{\sqrt{rtq}}z = \sqrt{rtq} \Rightarrow rx - ty + lz = rtq$$

لذا معادله زندگی از زنگنه  $(r, -t, l)$  می‌باشد

حالا مقدار  $c, b, a$  را می‌توان  $rx + my + nz + d = 0$  بنویسیم

$$rx + my + nz + d = 0$$

$$r(r) + t(-1) + l(1) + d = 0 \quad \therefore r^2 - t - l + d = 0 \quad \therefore d = -4$$

$$rx + my + nz - 4 = 0$$

مثال) مساریه چهار راسته زیر را در نظر بگیرید

$$a(x-x_0) + b(y-y_0) + c(z-z_0) = 0 \quad \text{شرط: } ax+by+cz+d=0$$

شرط: نقطه را در سه چهار راسته

$$a(x-r) + b(y-r) + c(z-1) = 0 \quad \leftarrow (2, -1)$$

شرط: چهار راسته دو زیر عبوری کند (دو چهار راسته دو چهار راسته)

(1) صدق حس کن

$$a(-1-1) + b(1-r) + c(c+1) = 0 \rightarrow -ra - b + rc = 0 \quad (1)$$

$$a(c-r) + b(1-1) + c(c+1) = 0 \rightarrow -ra - b + cc = 0 \quad (2)$$

با خلاف اینجا  $a, b, c$  را مترکر را در دو ترسیم خواهیم داشت

$$\begin{vmatrix} x-r & y-r & z+1 \\ -r & -1 & r \\ -r & -1 & r \end{vmatrix} = 0 \rightarrow x - ry - rz + 1 = 0$$

مثال) چندین راسته دو چهار راسته

$$\frac{|P|}{|Q|} = \frac{x-r}{y-r} = \frac{z+1}{r} \quad \text{شرط: } P(0, 0, 1), Q(r, 1, 0)$$

شرط:  $x-r = z+1$ ,  $y-r = 1$

$$PQ = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2} = \sqrt{r^2 + (-r)^2 + (-r)^2} = \sqrt{3r^2} = \sqrt{3}r \Rightarrow PQ = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

مثال) مساریه چهار راسته دو چهار راسته اقصی مترک را در نظر بگیرید

$$(x+y+z+r) + d(x+y+z+r) = 0 \quad \text{شرط: } (2, -1, 1)$$

$$(r+1+1-r) + d(r-1+r+1) = 0 \rightarrow d = -\frac{4}{r}$$

$$x+y+z+r = 0 \quad \text{شرط: } (1) \text{ را در مترک را در مترک}$$

خط راست: فرض کنیم  $A(x_1, y_1, z_1)$  یک نقطه در این خط باشد  
 در این مداری آن خط را به صورت سرمه خط نماییم و  $\vec{n}(a, b, c)$

$$\frac{x-x_1}{a} = \frac{y-y_1}{b} = \frac{z-z_1}{c} \quad \text{است}$$

سرمه خط لذتمنه در اینجا  $A(x_1, y_1, z_1)$  را بسینید.

$$a = x_2 - x_1, \quad b = y_2 - y_1, \quad c = z_2 - z_1$$

$$\Rightarrow \text{ل: } \frac{x-x_1}{x_2-x_1} = \frac{y-y_1}{y_2-y_1} = \frac{z-z_1}{z_2-z_1}$$

$$\begin{cases} x+y+z+1=0 \\ 4x+y-12+4=0 \end{cases}$$

حل: سرمه خط ساده خط را بسینید:   
 دنبه اکنی نقطه دیگاه (و فضیل شرک) مطابق است (فضیل شرک)

$$\begin{cases} x+y=-1 \\ 4x+y=-12 \end{cases} \quad \begin{matrix} x = -\frac{1}{3} \\ y = -\frac{2}{3} \end{matrix}$$

اوی فضیل شرک متناسب

بردار  $(1, 1, 1), (2, 1, 4), n_1, n_2$  بردار زنگول (دھنیل آنها) را

$$n = n_1 \times n_2 = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \end{vmatrix} = -3i + 4j - 3k$$

$$\frac{x+\frac{1}{3}}{-3} = \frac{y+\frac{2}{3}}{4} = \frac{z}{-1} \Rightarrow \frac{x+\frac{1}{3}}{1} = \frac{y+\frac{2}{3}}{-4} = \frac{z}{-1}$$

نکته: برای نشان دادن سرمه خط نیاز به دو نقطه روی خط داشیم بردار مداری آن را درین:

$$\vec{n}(a, b, c) \rightarrow A(x_1, y_1, z_1)$$

$$a(x-x_1) + b(y-y_1) + c(z-z_1) = 0$$

برای نشان دادن خط نیاز به دو نقطه روی خط داشیم بردار مداری آن را درین:

$$(a, b, c) \rightarrow A(x_1, y_1, z_1)$$

$$\frac{x-x_1}{a} = \frac{y-y_1}{b} = \frac{z-z_1}{c}$$

$$\text{حل) نقطه رجوع خط صفحه } x+y-2-r=0, \frac{x-r}{r} = \frac{y-r}{-r} = \frac{z+4}{k}$$

$$\frac{x-r}{r} = \frac{y-r}{-r} = \frac{z+4}{k} = k \rightarrow x=rk+r, y=-rk+r, z=ek+4 \\ \text{امثله در راه رسم معمولی ترکار رسم} \\ (rk+r, -rk+r, ek+4)$$

$$r(rk+r) + r(-rk+r) - (ek+4) - r = 0 \rightarrow [k=2] \Rightarrow (4, -2, 2) \text{ نقطه اول}$$

$$\text{حل) مختصات نقطه } P(1, q, -1) \text{ خط بسازی } \frac{x+1}{-1} = \frac{y-q}{1} = \frac{z+1}{\omega} \\ \text{حل: مختصات نقطه } Q \text{ برخط } \frac{x+1}{-1} = \frac{y-q}{1} = \frac{z+1}{\omega} \rightarrow Q(-1, 1, \omega)$$

$$\frac{x+1}{-1} = \frac{y-q}{1} = \frac{z+1}{\omega} = k \rightarrow Q(x_1 = -1k - 1, y_1 = k + q, z_1 = \omega k + 1) \\ \text{شرط عربون در بردار آنست که مختصات راضی باشند} \\ \vec{PQ} = (-1, 1, \omega)$$

$$\vec{m}(x_1 - r, y_1 - q, z_1 + 1) \Rightarrow \vec{m}(-1k - 1, k + q, \omega k + 1)$$

شرط عربون در بردار آنست که مختصات راضی باشند

$$\vec{n} \cdot \vec{m} = -1(-1k - 1) + 1(k + q) + \omega(\omega k + 1) = 0 \Rightarrow k = -1$$

$$Q(x_1, y_1, z_1) = (1, q, \omega) \Rightarrow PQ = \sqrt{(1-r)^2 + (q-q)^2 + (\omega+1)^2} = 2$$

آنست: لغایتی نقطه (1, -1, 2) را بگیرید

آنست: کسیس که روزی خط بسازی نزدیکی داشته باشد

$$\begin{cases} x-y+z-4=0 \\ rx+y+z-4=0 \end{cases}$$



آنست: شرط آنست خط آنست

آنست: ضرب راهنمایی برای این خط و نیال مفهوم است

آنست: شرط آنست خط آنست

$$a=1, b=-1, c=-1 \\ (1)(r) + (-1)(q) + (-1)(-1) = 0$$

آنست: شرط آنست

١٨٦) ساره صفيه راسينه خط از خط  
 $\frac{x-1}{r} = \frac{y-r}{-1} = \frac{z-s}{r}$  برواه دارد لغى  
 $A(1, -2, 4)$

١٨٧) ساره صفيه راسينه خط از خط  
 $\frac{x-1}{r} = \frac{y+r}{-1} = \frac{z+s}{r}$  برواه دارد لغى  
 $2x - 8y - 3z + 1 = 0$

١٨٨) ساره صفيه راسينه لازم  
 $(-2, 3, 4)$  برواه دارد  
 $3x + 4y + 5z = 4$  و  $2x + 3y + 4z = 0$

١٨٩) ساره صفيه راسينه لازم تر (و همچو، سالست  
 $x - y - rz + d = 0$  برواه دارد و عمدرا همچو  
 $4x + 3y - rz + 1 = 0$  و  $v x - 4y + v z + 1 = 0$

---

شرط قطع دو خط: غرفتگي خطوط را در نظر بيرن

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{x-x_1}{L_1} = \frac{y-y_1}{m_1} = \frac{z-z_1}{n_1} \\ \frac{x-x_r}{L_r} = \frac{y-y_r}{m_r} = \frac{z-z_r}{n_r} \end{array} \right.$$
 شرط قطع  $\iff$  دو خط

$$\begin{vmatrix} L_1 & m_1 & n_1 \\ L_r & m_r & n_r \\ x_r - x_1 & y_r - y_1 & z_r - z_1 \end{vmatrix} = 0$$
 و معادله مقطع خط

$$\begin{vmatrix} x - x_1 & y - y_1 & z - z_1 \\ L_1 & m_1 & n_1 \\ L_r & m_r & n_r \end{vmatrix} = 0$$

مقطع  $\frac{x-r}{r} = \frac{y-t}{t} = \frac{z-d}{4}$  و  $\frac{x-r}{r} = \frac{y-r}{t} = \frac{z-s}{4}$  ساره صفيه مقطع

$$\begin{vmatrix} r & t & d \\ r & 0 & 4 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \leftarrow (r, t) \rightarrow$$
 دو خط مقطع

$$\begin{vmatrix} x-r & y-r & z-s \\ r & t & 0 \\ r & 0 & 4 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow x - ry + z = 0$$
 مقطع

۱۹۶ "فضل سرم" "حد پیشنهاد شفته جزئی و اکسرم توانع بین مسیرهای"

فناوری n بعدی: مجموعه  $\bar{x}_i$  تایی مرتب لز اهرار حقیقی را فراهم نمایند

$$\bar{R}^n = \{(x_1, x_2, \dots, x_n) \mid x_i \in \mathbb{R}, i=1, \dots, n\}$$

$$P = (x_1, x_2, \dots, x_n)$$

تعزیز = تابع  $\pi$  متغیرهای تابعی است که هر  $n$  تایی مرتب  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$  را در محدوده ای مانند  $D$  باز  $\bar{R}^n$  در حقیقی را بین محدوده ای میگیرد. بیانات زیر کل تابع  $\pi$  تعزیز: مجموع از  $n$  مرتب از  $\bar{R}^n$  را  $(P, w)$  است. در اکن همچو دوزوچ مرتب تفاوت در این عبارت دارد میباشد.

تعزیز: زیر مجموعه  $R$  را که در مقطع از  $\bar{R}^n$  برداشته شده باشد  $D_f$  نام دارد آنرا  $f$  نام دارد آنرا  $D_f$

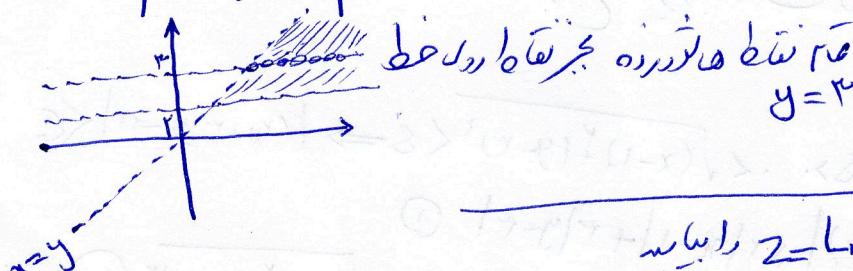
$$R_f = \{f(P) \mid P \in D_f\}$$

$$\text{مثال: } f(x, y) = \sqrt{x^2 - y^2}$$

$$D_f: x^2 - y^2 \geq 0 \rightarrow x + y \leq 0 \rightarrow D_f = \{(x, y) \mid x + y \leq 0\}$$

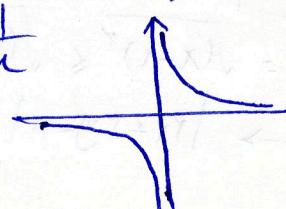
$$\text{مثال: } f = \log \frac{x-y}{y-x}$$

$$D_f: D_f = \{(x, y) \mid x-y > 0, y-x > 0, y-x \neq 1\} = \{(x, y) \mid x > y, y > x, y \neq x\}$$



$$z = \ln(xy-1)$$

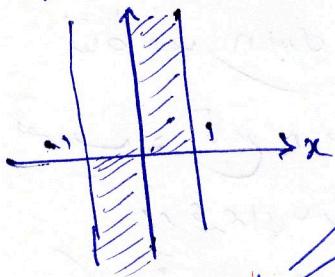
$$D_f: xy-1 > 0 \Rightarrow y < \frac{1}{x} \Leftrightarrow y > \frac{1}{x}$$



٢٠) دامنه تابع  $h = \arccos x + \sqrt{ny}$  ص: ٥٦

$\Rightarrow -1 \leq x \leq 1$  دامنه  $\arccos x$  و  $y \geq 0$

$D_h = \{(x, y) \mid -1 \leq x \leq 1, ny \geq 0\} = \{(x, y) \mid -1 \leq x \leq 1, n \geq 0, y \geq 0\}$



تعريف: ناصف بين رونقها (روق)  $R^n$  دو فضى  
گر  $A(a_1, a_2, \dots, a_n)$  و  $B(b_1, b_2, \dots, b_n)$  فاصله بین (ونق)  $A$  و  $B$  را با  $\|A-B\|$  نویسند.

$$\|A-B\| = \sqrt{(a_1-b_1)^2 + (a_2-b_2)^2 + \dots + (a_n-b_n)^2}$$

برهه: در فضى  $R^n$  هر دو نقطه  $A(a_1, a_2)$  و  $B(b_1, b_2)$  مجموع طالع است،  
درین داریم  $\|A-B\|$  و بعده  $\|B-A\|$  که از  $\|A-B\|$  بزرگتر نیست.

$n(A) = \{(x, y) \mid \sqrt{(x-a_1)^2 + (y-a_2)^2} < \epsilon\}$  تعریف

$p(x_0, y_0)$  پر نفع  $P(x_0, y_0)$   $f(x_0, y_0) = L$  حد تابع

عدد حقیقی  $L$  است هر چهارمی  $\exists \delta > 0$  تعریف

$$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \text{ تعریف } \|p-p_0\| < \delta \Rightarrow |f(x, y) - L| < \epsilon$$

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)} f(x, y) = L$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n, y_n) = L \quad \lim_{p \rightarrow p_0} f(x_p, y_p) = L$$

$$P_0(x_0, y_0)$$
 پر نفع

تجاهی: از  $\lim_{(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)} f(x, y) = L$  توجهی میشود که از هر سیری که از نقطه  $(x_0, y_0)$  نزدیک بیشتر مقدار  $f(p)$  باشد، ناشر دیگر شود. مثلاً با استفاده از تحریفی، حد تابع زیر را اثبات کرد.

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (1, 2)} (2x+3y) = 11$$

$$\text{ج: } \forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \text{ تعلیم } \sqrt{(x-1)^2 + (y-2)^2} < \delta \Rightarrow |(2x+3y) - 11| < \epsilon$$

$$|(2x+3y) - 11| = |2(x-1) + 2(y-2)| \leq 2|x-1| + 2|y-2| \quad ①$$

$$|x-1| = \sqrt{(x-1)^2} \leq \sqrt{(x-1)^2 + (y-2)^2} < \delta \quad ② \quad |y-2| \leq \sqrt{(x-1)^2 + (y-2)^2} \quad ③$$

$$\text{م: } ①, ②, ③ \Rightarrow |(2x+3y) - 11| < 2\delta \rightarrow \frac{\epsilon}{2} = \frac{\epsilon}{\delta} \Rightarrow |(2x+3y) - 11| < \epsilon$$

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (1,1)} (4x^2 + y) = 2$$

مثال) براسنسر لغزیف خود، قابل است که

$$\delta: \forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \forall x, y \in \mathbb{R}^n |x-y| < \delta \rightarrow |f(x) - f(y)| < \epsilon$$

$$|rx^r + y - \delta| = |rx^r - r + y - r| = |r(x^r - 1) + (y - r)| = |r(x-1)(x+1) + (y-r)| < \epsilon$$

*نحوه اینجا  $\delta < 1$  است*

$$|x-1| < \sqrt{(x-1)^r + (y-r)^r} < 1 \rightarrow |x-1| < 1 \rightarrow -1 < x-1 < 1 \rightarrow 1 < x+1 < 2$$

*لهم فرق بين  $|y-r| < \sqrt{(x-1)^r + (y-r)^r} < \epsilon$*

دستیک را در  $\mathbb{R}^n$  دارو.  $S = \min\left\{\frac{|\mathbf{x}_i - \mathbf{y}|}{\|\mathbf{x}_i\|}, 1\right\}$

تعريف (حدود مكرر) = مغلق كسر  $F(x,y)$  باهتمام (وستيرود) (ويج) P. نقصانی در باشد هر کسی را حدود نظریرا حدود مكرر نگیرد

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \left[ \lim_{y \rightarrow y_0} f(x, y) \right] = L_{xy}, \quad \lim_{y \rightarrow y_0} \left[ \lim_{x \rightarrow x_0} f(x, y) \right] = L_{yx}$$

شکل) اگر  $f(x,y) = \frac{xy}{x+y}$  نشان دهید: اگر حد تابع در  $(0,0)$  مطہر نیست

سے (سے) سارے ملک

حل: اگر در اسکالر مخفی  $y = mx$  که لزبدا محقق است می توانیم  $y$  را با  $x$  برابر نماییم  
 $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy}{x^2+y^2} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2(mx)}{x^2+m^2x^2} = \frac{m^2}{1+m^2}$   
 جون حد برابر  $m^2$  بنتش داریم حروه در متدارد)

$$\lim_{r \rightarrow 0} = \lim_{x \rightarrow 0} \left[ \lim_{y \rightarrow 0} \frac{x^r y}{x^r + y^r} \right] = \lim_{x \rightarrow 0} \left( \frac{0}{x^r} \right) = \lim_{x \rightarrow 0} 0 = 0$$

$$L_{x_1} = \lim_{y \rightarrow 0} \left[ \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n^r y}{n^r + y^r} \right] = \lim_{y \rightarrow 0} \underline{\left[ \frac{0}{y^r} \right]} = 0$$

تمرين) اور  
 $\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n, y_n) = \frac{xy}{x+y}$   
 دلائل معاشرہ میں  
 $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = \lim_{y \rightarrow 0} f(x,0) = \lim_{x \rightarrow 0} f(0,x) = 0$   
 راضی ہے (وہ اس کا درجہ دار ہے) جو کہ

نتایج آنم: (۱) اگر  $L_{11}, L_{12}$  مقدارهای ممکن است

(۲) اگر  $L_{11}, L_{12}$  مقدارهای ممکن است

$$L_{11} = L_{12} \text{ و جدر } L_{11} \text{ را ایجاب نماییم}$$

(۳) اگر  $L_{11}, L_{12}$  مقدارهای ممکن نباشند

$L_{11} \leq L_{12}$  (۴) اگر  $L_{11}, L_{12}$  مقدارهای ممکن است

پس: تابع  $Z = f(x, y)$  در مرکز  $P_0(x_0, y_0)$  معمولی است

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x,y) = f(x_0, y_0)$$

مشتقات جزئی:

تفصیل ۱: متغیرهای  $x, y$  را در تابع  $Z = f(x, y)$  بازگردانید

$$\Delta_x f = f(x + \Delta x, y) - f(x, y)$$

تفصیل ۲: متغیرهای  $x, y$  را در تابع  $Z = f(x, y)$  بازگردانید

$$\frac{\partial f}{\partial x} = f_x = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta x f}{\Delta x}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = f_y = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{\Delta y f}{\Delta y}$$

در تابع  $f(x, y)$  وقتی مقدار  $x$  تغییر کند،  $y$  ثابت باشد و عکس

$$\frac{\partial f}{\partial x} = D_x f, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = D_y f$$

تفصیل ۳: متغیرهای  $x, y$  را در نقطه  $P_0(x_0, y_0)$  بازگردانید

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)}{\Delta x} = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x, y_0) - f(x_0, y_0)}{x - x_0}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{f(x_0, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0)}{\Delta y} = \lim_{y \rightarrow y_0} \frac{f(x_0, y) - f(x_0, y_0)}{y - y_0}$$

$f(x,y) = x^r - r^y + y^r$  مثال بررسی تابع زیر را صفر بخواهیم کرد.

$$\begin{aligned} \text{ج: } \frac{\partial f}{\partial x} &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x+\Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{(x+\Delta x)^r - r(x+\Delta x)y + y^r - (x^r - r^y + y^r)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{rx\Delta x + (\Delta x)^r - ry\cdot \Delta x}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} (rx + \Delta x - ry) = rx - ry \\ \frac{\partial f}{\partial y} &= -r^y + ry \end{aligned}$$

حالا،  $f_y(0,0)$  و  $f_x(0,0)$  را برای تابع زیر برآورد کنید، ولی  $f(0,0)$  را در اینجا نمایش نمی‌کنیم.

$$f(x,y) = \frac{x^r y^r}{x+y}$$

آنچه در اینجا مذکور شده است این است که  $(x_1, y_1) \neq (0,0)$  باشد و  $(x_1, y_1) \in D$  باشد، آنگاه  $f(x_1, y_1) \neq 0$ .

$$\text{ج: } \frac{\partial f}{\partial x} = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x, y_0) - f(x_0, y_0)}{x - x_0} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{f(x, 0) - f(0, 0)}{x - 0} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^r - 0}{x - 0} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \lim_{y \rightarrow y_0} \frac{f(x_0, y) - f(x_0, y_0)}{y - y_0} = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{f(0, y) - f(0, 0)}{y - 0} = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{y - 0} = 0$$

نتیجه: تابع زیر حداکثری قابل مشتق نیست، لذا قابل استدلال است.

$$D_r f = \frac{\partial f}{\partial x}, \quad D_r f = \frac{\partial f}{\partial y} \quad \text{برای مثلاً } f(x,y) = x^r y - x^r \sin y \quad \text{در } (1, \pi)$$

$$\text{ج: } D_r f = \frac{\partial f}{\partial x} = rny - \sin ny - xy \cos ny$$

$$D_r f = \frac{\partial f}{\partial y} = x^r - x^r \cos ny \quad D_r f(1, \pi) = 1 - 1 \cdot \cos \pi = 1 + 1 = 2$$

نویسندگان  $f_y$  و  $f_x$  را  $f_{xy}$  و  $f_{yx}$  نمایند: تابع زیر حداکثری است.

$$f_{xy} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$$

$$f_{yy} = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0)$$

$$f_{xy} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$$

$$f_{yy} = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0)$$

و در هر دو میان (عنوان تابع زیر)  $f_{xy}$  و  $f_{yx}$  و  $f_{xx}$  و  $f_{yy}$  از قاعده ساده است.

$$f_{xy}(x,y) \neq f_{yx}(y,x) \rightarrow \text{ليس داله} \cdot f(x,y) = xy + \sqrt{x}$$

$$\delta: f_x = y + \frac{1}{\sqrt{x}}, f_y = x, f_{xy} = 1, f_{yx} = 1$$

لذلك  $f_{xy}$  ليس داله

$$f_{xy}(x,y) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f_y(n,0) - f_y(0,0)}{n-0} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n-0}{n-0} = 1$$

تعريف ديرالي:  $f(x,y)$  داله دو متغيره لازم  $y, x$  در رفعه ای

طبقه راهه  $f$  مدعی باشه ديرالي باشه

$$df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy$$

نکه: ديرالي  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$  بصورت زیر داشته باشد

$$df = \frac{\partial f}{\partial x_1} dx_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2} dx_2 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx_n$$

تعريف: ديرالي هسته

$$\text{برایم}, d = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy$$

$$\text{با این}, d' = \frac{\partial f}{\partial x'} dx' + \frac{\partial f}{\partial y'} dy' + \frac{\partial f}{\partial z'} dz'$$

تعريف: ديرالي هسته

$$\frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{F_x}{F_z}, \frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{F_y}{F_z}$$

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = \frac{x-y}{x+y}, \text{ و داشته}, z = x \cdot \lg^{-1}\left(\frac{y}{x}\right) - y \cdot \lg^{-1}\left(\frac{x}{y}\right)$$

$$\delta: \frac{\partial z}{\partial y} = x \left[ \frac{1}{1 + \left(\frac{y}{x}\right)^2} \right] \left(\frac{1}{x}\right) - y \cdot \lg^{-1}\left(\frac{x}{y}\right) - y \left[ \frac{1}{1 + \left(\frac{x}{y}\right)^2} \right] \cdot \left(\frac{-x}{y^2}\right)$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = x - y \lg^{-1}\left(\frac{x}{y}\right) \Rightarrow \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = 1 - y \left[ \frac{1}{1 + \left(\frac{x}{y}\right)^2} \right] \cdot \left(\frac{1}{y}\right) = 1 - \frac{xy}{x^2 + y^2}$$

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = \frac{x-y}{x^2 + y^2}$$

$$\text{مثال: } u = xy^y \quad \text{در اینجا}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial u}{\partial y \partial x}$$

$$J: \frac{\partial u}{\partial x} = yx^{y-1} \rightarrow \frac{\partial u}{\partial y \partial x} = x^{y-1} + yx^{y-1} \cdot \ln x \quad \text{1}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = x^y \ln x \rightarrow \frac{\partial u}{\partial x \partial y} = yx^{y-1} \cdot \ln x + \frac{1}{x} x^y = yx^{y-1} \ln x + x^y \quad \text{2} \quad \text{1=2}$$

$$\left( \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right) = c \left( 1 - \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right)$$

$$\text{برای اینجا } u = \frac{x+y}{x-y}$$

$$\text{برای اینجا } u = \ln(x+y) \quad \text{در اینجا}$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} = 0$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = a \cdot \frac{\partial z}{\partial x}$$

$$(f(u))' = u \cdot f'(u)$$

تفصیل: (ما دو زیرگروهی). مرضی کسی  $z$  تابعی از دو متغیر  $u, v$ , و هر دو از شرکت  $x, y$  می‌باشد. از دو متغیرها  $u, v$  در اینجا  $u = r \cos \theta$ ,  $v = r \sin \theta$  می‌باشند.

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \left( \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} \right) + \left( \frac{\partial z}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} \right)$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = \left( \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \left( \frac{\partial z}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial y} \right)$$

$$z = u + v - uv \quad \text{در اینجا}$$

$$\frac{\partial z}{\partial r}, \frac{\partial z}{\partial \theta} \quad \text{برای اینجا } v = r \sin \theta \quad u = r \cos \theta$$

$$J: \frac{\partial z}{\partial r} = \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\partial z}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial r}$$

$$\frac{\partial z}{\partial r} = (ru - rv) \cdot (\cos \theta) + (rv - ru) \cdot (\sin \theta) = rr(\cos \theta - \sin \theta)(\cos \theta - \sin \theta) \\ = rr(1 - 2\sin \theta \cdot \cos \theta)$$

نحو: اگر  $z$  تابعی از دو متغیر  $x, y$  باشد که در آن  $x = r \cos \theta$ ,  $y = r \sin \theta$  و نقطه تابعی  $z$  را در آن  $r$  و  $\theta$  می‌گذاریم، آنگاه  $z$  را تابعی از  $r$  و  $\theta$  می‌گوییم.

$$\frac{dz}{dt} = \frac{\partial z}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial z}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt}$$

$$J: \frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt} \quad \text{برای اینجا } x = \sin t, y = \cos t \quad f(x, y) = x + y^2 \quad \text{در اینجا}$$

$$\frac{dy}{dt} = (y_x^{-1} + y^2 \ln x)(\cos t) + (x \ln y + xy^2)(-\sin t)$$

تاج همان دوچی  $f(x,y)$  و نظر عرضی  
در رخداد  $(x,y) \in D$  باشد. داشته باشیم  
 $(x_1,y_1) \in D$  و  $f(x_1,y_1) = f(x_2,y_2)$

$$f(\lambda x, \lambda y) = \lambda^n f(x, y)$$

$$x \frac{\partial f}{\partial x} + y \frac{\partial f}{\partial y} = n f(x, y)$$

$$\text{প্রমাণ করি } f(x,y) = \frac{x}{y} - \frac{y}{x} \text{ সম্পূর্ণ }$$

لما كان  $f(x)$  دالة معرفة على  $\Omega$ ، فإن  $\frac{\partial f}{\partial x} + y \frac{\partial f}{\partial y}$

$$x \frac{\partial f}{\partial x} + y \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \times f(x,y) = 0$$

$$x \frac{\partial u}{\partial x} + y \frac{\partial u}{\partial y} =$$

$$\text{age} = \frac{1}{f} u$$

$$x \frac{\partial u}{\partial x} + y \frac{\partial u}{\partial y} =$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{y}{x} \cdot \frac{\partial u}{\partial y}$$

$$z^m = y \cdot \frac{dy}{dx} \quad \text{with } y = \sin(\sqrt{x} + \sqrt{y})$$

$$\leftarrow x \frac{\partial u}{\partial x} + y \frac{\partial u}{\partial y} = 0 : \text{معادلة طرفية لـ } u(x,y) \quad \leftarrow x \frac{\partial u}{\partial x} = -y \frac{\partial u}{\partial y}$$

$$\frac{\partial u}{\partial n} = -\frac{y}{n} \cdot \frac{\partial u}{\partial y}$$

$$\text{Ansatz: } \frac{\partial y}{\partial x} = \operatorname{tg}\left(\frac{x-y}{x+y}\right)$$

$$z = \lg\left(\frac{x-y}{x+y}\right) \rightarrow \lg z = \frac{x-y}{x+y} \rightarrow F = \lg z - \left(\frac{x-y}{x+y}\right) = 0$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = -\frac{\frac{\partial f}{\partial x}}{\frac{\partial f}{\partial y}} = -\frac{y}{x} \quad (\text{معادلہ کا جواب})$$

نکه هم : در حل مسئله محضات دکاری و قبی را به لرتبه سیده نهاد نهاد نهاد

قرار دهم

$\frac{\partial y}{\partial \alpha} = 0$  وقتی دهن تغیر استقل است،  $r, \theta$  هردو تغیرند و  $y$  ثابت می بازند نهی  $\text{ا)$

$\frac{\partial y}{\partial r} = 0$  وقتی دهن تغیر استقل است،  $r, \theta$  هردو تغیرند و  $\alpha$  ثابت می بازند نهی  $\text{ب)$

$\frac{\partial r}{\partial \theta} = 0$  وقتی دهن تغیر استقل است،  $x, y$  هردو تغیرند و  $\theta$  ثابت می بازند نهی  $\text{ج)$

$\frac{\partial \theta}{\partial r} = 0$  وقتی دهن تغیر استقل است،  $x, y$  هردو تغیرند و  $r, \theta$  ثابت می بازند نهی  $\text{د)$

(الف) برای پیدا کردن  $\frac{\partial r}{\partial x}$  باید که رابطه بین  $x, y$  و  $r$  سهل از  $\theta$  درست کردم



$$\begin{cases} x^r = r \cos \theta \\ y^r = r \sin \theta \end{cases}$$

$$y = r \sin \theta, x = r \cos \theta$$

$$x^r + y^r = r^2$$

راطمه سهل از  $\theta$

$$\textcircled{1} \quad \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{x}{r}$$

$$\textcircled{2} \quad \frac{\partial r}{\partial y} = \frac{y}{r}$$

$$rx = rr \frac{\partial r}{\partial x}$$

$$rx = r \frac{\partial r}{\partial x}$$

$$\textcircled{3} \quad \textcircled{4} \quad \frac{\partial r}{\partial x} = \left( \frac{\partial r}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial r}{\partial y} \right)^2 = \frac{x^2}{r^2} + \frac{y^2}{r^2} = 1$$

(الف) برای پیدا کردن  $\frac{\partial x}{\partial r}$  باید که رابطه بین  $x, y$  و  $r$  سهل از  $\theta$  سهل از  $r$  می باشد رابطه ای

لذتیس  $\textcircled{3}, \textcircled{1}$

$$\textcircled{3} \quad \frac{\partial x}{\partial r} = \cos \theta = \frac{x}{r}$$

$$\frac{\partial x}{\partial r} = \frac{\partial x}{\partial r}$$

(الف) برای پیدا کردن  $\frac{\partial r}{\partial x}$  باید که رابطه بین  $x, y$  و  $r$  سهل از  $x$  سهل از  $r$  می باشد

عذرست از

تجهیزه

(الف) برای پیدا کردن  $\frac{\partial x}{\partial \theta}$  باید که رابطه بین  $x, y$  و  $\theta$  سهل از  $x$  سهل از  $\theta$  می باشد

$$x = r \cos \theta \rightarrow \frac{\partial x}{\partial \theta} = -r \sin \theta = -y \Rightarrow \frac{\partial x}{\partial \theta} = -y \quad \textcircled{4}$$

(الف) برای پیدا کردن  $\frac{\partial \theta}{\partial x}$  باید که رابطه بین  $x, y$  و  $\theta$  سهل از  $\theta$  سهل از  $x$  می باشد

$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases} \Rightarrow \tan \theta = \frac{y}{x} \Rightarrow \theta = \arctan \left( \frac{y}{x} \right) \quad \theta = \tan^{-1} \left( \frac{y}{x} \right)$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial x} = -\frac{y}{x^2 + y^2} = -\frac{y}{r^2} \Rightarrow r \frac{\partial \theta}{\partial x} = -y = \frac{\partial x}{\partial \theta} \Rightarrow \frac{\partial \theta}{\partial x} = r \frac{\partial x}{\partial \theta}$$

$$\text{R.H.S.} \quad r \cdot \frac{\partial \omega}{\partial x} = \frac{1}{r} \cdot \frac{\partial x}{\partial \omega}$$

میرزا

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = -\frac{y}{r^r} = -\frac{y}{x^r y^r} \stackrel{x^r \neq 0}{\Rightarrow} \frac{\partial \phi}{\partial x^r} = -y \left( \frac{-ry}{(x^r y^r)^r} \right) = \frac{ry^{r-1}}{(x^r y^r)^r} \quad (2)$$

$$\frac{d\theta}{dy} = \frac{1}{n} \left( \frac{1}{1 + \frac{y^r}{n^r}} \right) = \frac{n}{n^r + y^r} \Rightarrow \frac{d\theta}{dy^r} = \frac{-ry}{(n^r + y^r)^2} \quad (4)$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x^r} + \frac{\partial \varphi}{\partial y^r} = 0$$

، دوستی ۴، دانشگاه علام حسن عسکری

جیسے دلخواہ  $\Delta z$  اور  $dz$  کی مقدار  $z = xy$  پر گزشتہ

$$dz = \frac{\partial z}{\partial x} dx + \frac{\partial z}{\partial y} dy = y dx + x dy$$

$$\Delta z = f(x+\Delta x, y+\Delta y) - f(x, y) = (x+\Delta x)(y+\Delta y) - xy = \Delta x y + y \Delta x + \Delta x \Delta y$$

$$dz = x \, dy + y \, dx + dx \, dy$$

شہر میں اور دل احتساب

$$dxdy = \Delta x \cdot \Delta y \quad \text{مختصر مطلقاً}$$

$\Delta y$	$x \cdot \Delta y$	$\Delta x \cdot \Delta y$
$y$	$xy$	$y \cdot \Delta x$
	$x$	$\Delta x$

$$A = xy \quad x = 4\omega, \, dx = 4\omega \quad y = \omega \quad dy = -\omega$$

$$A = v \partial_x r \partial_y - u \partial_y r \partial_x \quad dA = u dy + v dx = v \partial_y (u, v) + u \partial_x (-v, u) = -v dd$$

$$\omega = A + dA = \lambda v \epsilon / \varepsilon_0$$

ماكسيم و مينيم تربيع ضد متغير  
 تعریف ۱ (ماكسيم مطلق)  $\hat{z} = f(x,y)$  در نظر داشته باش (و تعریف)  
 ماكسيم مطلق از هر کجا  
 $f(x,y) \in D_f, (x,y) \neq (x_0,y_0) \Rightarrow f(x_0,y_0) > f(x,y)$

نیزه ۲) استریم نبی: اگر تابع در محدوده  $D_f$  داشته باشد و  $f(x,y)$  را در هر نقطه  $(x_0,y_0) \in D_f$  می‌دانیم پس بازه تابع  $f$  در  $(x_0,y_0)$  را کسیم یا فیلم نمی‌نیزیم را در هر چهار زانی  $\Delta x$  و  $\Delta y$  می‌سازیم.

نکته: اگر  $f$  را نفعی اس نہ کند و مادر آن بسته و رارا مکسیم مطلق (بینیطون) ہے  
نکھلی  $M$  مکسیم (محقق) نہیں ہے۔

$$f(x+dx, y+dy) - f(x, y) = (dx)^2 + (dy)^2 > 0 \rightarrow \text{non-Lipschitz}$$

نقطة محطة: نقطة  $(x_0, y_0)$  هي نقطة محطة لـ  $f$  إذا وفقط إذا  $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = 0$  و  $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 0$ .  
 $\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = 0$  ~~و  $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 0$~~   $\Leftrightarrow$   $f$  في  $x_0$  هي متماثلة،  $P_0(x_0, y_0)$  هي نقطة محطة لـ  $f$  إذا وفقط إذا  $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 0$ .

روشن هاں میں یہ اکسترم نہیں  
روشن ارل : ( سفرا و لز تحریف  
روشن (رم) آزمول منق روم

آردن شق (P)

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 0 \text{ و } \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \Rightarrow P_0(x_0, y_0)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) = A$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0) = C$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) = B$$

حالتیم: اگر  $A > 0$  و  $AC - B^2 > 0$

اگر  $C > 0$  میتوانیم  $(\Delta z)_P > 0 \Rightarrow A > 0 \Rightarrow AC - B^2 > 0$

اگر  $C < 0$  باشد  $\Delta z_P < 0 \Rightarrow AC - B^2 = 0$

نقطه زنی با درجه بستگی به  $\Delta z_P$  نسبت به  $\Delta z$  اگر در استاد محور  $y$  را متناسب با  $\Delta z$  نظر نداشته باشیم میتوانیم  $\Delta z_P < 0$  باشد.

(Hessian)

لش سوم: استفاده از رسمیل د هیشن

$$\Delta z = f_x dx + f_{xy} dx dy + f_y dy = [dx \quad dy] \begin{bmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{xy} & f_{yy} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} dx \\ dy \end{bmatrix}$$

درجه کنید  $\Delta z$  را کنید (هم دو مرتبه) و عددی کنید آن را بخواهید

مشدود را هم در حالت  $\Delta z$  را در نظر نداشته باشیم آنرا در نظر نداشته باشیم

$$H_{P_0} = \begin{bmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{xy} & f_{yy} \end{bmatrix}$$

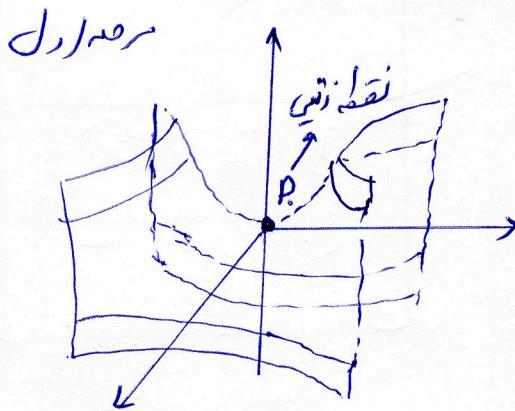
$$H_1 = \begin{vmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{xy} & f_{yy} \end{vmatrix}$$

$$|H_1| = f_{xx} \cdot |H_1| = f_{xx} \cdot \boxed{f_{yy}}$$

منتهی اصل آن عبارتند از:  $|H_1| < 0 \Rightarrow (\Delta z)_P < 0 \Rightarrow |H_1| < 0$

- خواهار  $P_0$  نسبت به  $\Delta z$  میباشد

- خواهار  $P_0$  نسبت به  $\Delta z$  میباشد



تمثيل دايركتوري  $f$  في محيط جرين  $\Omega$  (دلتا جرين) ،  $Z = f(x, y, z)$

$$H_p = \begin{bmatrix} f_{xx} & f_{xy} & f_{xz} \\ f_{yx} & f_{yy} & f_{yz} \\ f_{zx} & f_{zy} & f_{zz} \end{bmatrix}$$

$$|H_p| = \begin{bmatrix} f_{xx} & f_{xy} & f_{xz} \\ f_{yx} & f_{yy} & f_{yz} \\ f_{zx} & f_{zy} & f_{zz} \end{bmatrix}$$

ك مسورة لـ  $f$  في محيط  $\Omega$  عبر شكل ز:

$$|H_f| = \begin{bmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yz} & f_{zz} \end{bmatrix}, |H_r| = f_{xx}$$

لـ  $Z = x - 4x + y - 4y + 4$  (معادلة لغة شده بـ  $x, y$ )  
روشن اول رش

$$\frac{\partial Z}{\partial x} = 1 - 4 = -3 \Rightarrow x = r \Rightarrow P = (r, r)$$

$$\frac{\partial Z}{\partial y} = 1 - 4 = -3 \Rightarrow y = r$$

$$Z(r+dx, r+dy) - Z(r, r) = [(r+dx) - 4(r+dx) + (r+dy)] - 4(r+dy) - 4$$

$$= (dx)^2 + (dy)^2 > 0 \Rightarrow \text{منطقه ردار} (r, r) \text{ در } Z \text{ مفهوم ردار} \Rightarrow P(4, 4) = -4^2 = -16$$

روشن اول (ارزیان شرقی)

$$\frac{\partial Z}{\partial x} = 1 - 4 \rightarrow \frac{\partial^r Z}{\partial x^r} = r = A$$

$$\frac{\partial Z}{\partial y} = 1 - 4 \rightarrow \frac{\partial^r Z}{\partial y^r} = r = C \rightarrow AC - B^2 = 1 - 0 = 1 \Rightarrow A = 1 > 0$$

$$\frac{\partial^r Z}{\partial xy} = 0 = B$$

روشن اول (درستيان هشت)

$$|H_r| = f_{xx} = 1 \Rightarrow |H_r| = \left| \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & r \end{array} \right| = 1 \Rightarrow |H_r| > 0 \Rightarrow |H_r| > 0 \Rightarrow P(4, 4) \text{ در } Z$$

$\frac{\partial^r Z}{\partial xy}$

ماتریس نصف عریض (جذب)

$$F = x^r + y^r + z^r - xy + x - rz$$

$$\frac{\partial F}{\partial x} = r_x - y + 1 = 0 \quad \frac{\partial F}{\partial y} = r_y - x = 0 \quad , \quad \frac{\partial F}{\partial z} = r_z - r = 0 \Rightarrow P = \left( \begin{smallmatrix} r & -1 \\ -1 & r \end{smallmatrix} \right)$$

نصف عریض

$$\frac{\partial^2 F}{\partial x^2} = r, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} = r, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y} = -1, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial z} = 0, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial y \partial x} = -1, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial y \partial z} = 0.$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial z \partial x} = 0, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial z \partial y} = 0, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial z^2} = r$$

$$|H| = \begin{vmatrix} f_{xx} & f_{xy} & f_{xz} \\ f_{yx} & f_{yy} & f_{yz} \\ f_{zx} & f_{zy} & f_{zz} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r & -1 & 0 \\ -1 & r & 0 \\ 0 & 0 & r \end{vmatrix} = 4, \quad |H_r| = r > 0$$

$$|H_r| = \begin{vmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yx} & f_{yy} \end{vmatrix}, \quad |H_r| = f_{xx} r \quad \Rightarrow \min \text{معنی} P.$$

$$|H_r| = \begin{vmatrix} r & -1 \\ -1 & r \end{vmatrix} = r > 0, \quad |H_r| = |H| = 4 > 0.$$

ماتریس نصف عریض (جذب)

$$F = x + \frac{y}{x} + \frac{z}{y} + \frac{r}{z} (x, y, z)$$

$$\frac{\partial F}{\partial x} = 1 - \frac{y}{x^2} = 0 \rightarrow y = x^r \quad \textcircled{1}$$

$$\textcircled{1}, \textcircled{2} \rightarrow x = \frac{z^r}{r} \rightarrow z = r x^r \quad \textcircled{5}$$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{1}{x} - \frac{z}{y^2} = 0 \rightarrow y^r = x z \quad \textcircled{2}$$

$$\textcircled{1}, \textcircled{2} \rightarrow x = n z \rightarrow n = 0 \quad \textcircled{6}$$

$$\frac{\partial F}{\partial z} = \frac{1}{y} - \frac{r}{z^2} = 0 \Rightarrow y = \frac{z^r}{r} \quad \textcircled{3}$$

$$z = n^r \quad \textcircled{4}$$

$$y = \sqrt[r]{r}$$

$$n = \sqrt[r]{r} \quad \leftarrow n^r = r n^r \quad \textcircled{7}, \textcircled{8}$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial x^2} = \frac{r y}{x^2} \rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial n^2} = \sqrt[r]{n}, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} = \frac{r z}{y^2} \rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} = \frac{r}{r^2}, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial z^2} = \frac{r x}{z^2} \rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial z^2} = \frac{r}{r^2} \Rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial z^2} = \frac{1}{r^2}$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial y \partial x} = -\frac{1}{x^2} \rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial y \partial n} = -\frac{1}{r^2}$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial z \partial x} = 0, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial z \partial n} = 0, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y} = -\frac{1}{x^2} \rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y} = -\frac{1}{r^2}$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial z \partial y} = -\frac{1}{y^2} \rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial z \partial n} = -\frac{1}{r^2}$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial n \partial z} = 0, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial y \partial z} = -\frac{1}{r^2} \rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial y \partial z} = -\frac{1}{r^2}$$

$$|H| = \begin{vmatrix} \sqrt{\lambda} & -\frac{1}{\sqrt{\lambda}} & 0 \\ -\frac{1}{\sqrt{\lambda}} & \sqrt{\lambda} & -\frac{1}{\sqrt{\lambda}} \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{\lambda}} & \frac{1}{\sqrt{\lambda}} \end{vmatrix} = \sqrt{\lambda} + \frac{1}{\sqrt{\lambda}} + \frac{1}{\sqrt{\lambda}} > 0, \quad |H_P| = \begin{vmatrix} \sqrt{\lambda} & -\frac{1}{\sqrt{\lambda}} \\ -\frac{1}{\sqrt{\lambda}} & \frac{1}{\sqrt{\lambda}} \end{vmatrix} = \frac{r}{\lambda} > 0.$$

$$|H_P| = |H| > 0 \rightarrow \text{تمام تضييق}$$

ما هي تقدمة حرج (نوع زيرا) من المرض؟

$$f(x,y) = xy(1-x-y)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = y(1-x-y) = 0 \quad \text{①} \quad \frac{\partial f}{\partial x} = x(1-x-y) = 0 \quad \text{②} \rightarrow x=y=0$$

$$\begin{cases} x+y=1 \\ x-y=0 \end{cases} \rightarrow x=y=\frac{1}{2} \quad P_1\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) \quad P_2(0,0), P_3(0,1), P_4(1,0) \quad \text{مجمع}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = -y \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = x \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 1-x-y$$

أرقاد عرض را می بینیم (نوع زیر)

$$\text{رسی } P_1(0,0) \quad P_1\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) \quad \text{رسی } P_2(0,1) \quad \text{رسی } P_3(1,0)$$

عدد ۱۲ در این سه نقطه طرد می شوند (نوع زیر)

$$x+y, 1-(x+y) = \text{رسی}$$

$$S = xy + (x+y)(1-(x+y)) = \cancel{xy} + 1-x+1-y-x-y = 1-x-y$$

$$\frac{\partial S}{\partial x} = 1-x-y = 0 \rightarrow x=y=\frac{1}{2} \rightarrow A-C-B=C, A < 0 \rightarrow$$

$$\frac{\partial S}{\partial y} = 1-x-y = 0 \rightarrow x=y=\frac{1}{2} \rightarrow A-C-B=C, A < 0 \rightarrow$$

$$\frac{\partial S}{\partial x} = -1 = A$$

$$\frac{\partial S}{\partial y} = -1 = C$$

$$\text{Max}_S = (\underline{x})(\underline{y}) + (\underline{x} + \underline{y})(1 - (\underline{x} + \underline{y}))$$

$$\text{Max}_S = \underline{x}\underline{y}$$

$$\frac{\partial S}{\partial x \partial y} = -1 = B$$

”مشق تیری و انتقال تیری لازم برای رساندن، دو رسانش دارد“  
 تعریف: اگر بردار  $\vec{a}$  داشته باشد از کسر (راکت)  $T$  به بطریه با سرعت  $T$  در زمان  $t$  بردار  $\vec{a}$  هم تغییر نماید آنها  $\vec{a}$  را که تابع بردار است، داشته باشد که  $T$  کرد  $(c, d)$

$$\vec{a} = \vec{f}(t) = f_x(t)\vec{i} + f_y(t)\vec{j} + f_z(t)\vec{k} \quad \text{و منسجم}$$

که در این  $f$  نهایت کثیر فکر  $f_x(t), f_y(t), f_z(t)$ ،  $T$ ،  $\vec{a} = \vec{a}(t)$  را در نظر نمایم

مثال) ساره رانده  $(f_x(t) = a \cos T, f_y(t) = a \sin t)$

$$\vec{r} = a \cos t \vec{i} + a \sin t \vec{j} + (0) \vec{k} \quad (\text{جواب داده شد})$$

$(f_x(t) = a \sin t, f_y(t) = b \sin t)$  میگذرد

$$\vec{r} = a \sin t \vec{i} + a \sin t \vec{j} + (0) \vec{k}$$

وجه: حد پرسش دستیق تابع برداری ریاضی و حد برداری حد پرسش دستیق تابع برداری و حد برداری میگذرد.

قواعد کلی مشق تیری درام برداری:

$$1) \frac{d}{dt}(\vec{a} + \vec{b} - \vec{c}) = \frac{d}{dt}\vec{a} + \frac{d}{dt}\vec{b} - \frac{d}{dt}\vec{c}$$

$$2) \frac{d}{dt}(\vec{a} \cdot \vec{b}) = \frac{d}{dt}\vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \frac{d}{dt}\vec{b}$$

$$3) \frac{d}{dt}(\vec{a} \times \vec{b}) = \frac{d}{dt}\vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \frac{d}{dt}\vec{b}$$

$$4) \frac{d}{dt}(k\vec{a}) = k \frac{d}{dt}\vec{a} + \vec{a} \frac{dk}{dt} \quad (\text{متوجه کردن} \vec{a} \text{ و} T \text{ به} k)$$

$$5) \vec{F} = f_x(x)\vec{i} + f_y(y)\vec{j} + f_z(z)\vec{k} \Rightarrow \frac{d\vec{F}}{dt} = \frac{df_x}{dt}\vec{i} + \frac{df_y}{dt}\vec{j} + \frac{df_z}{dt}\vec{k}$$

(جواب)

$$25 \quad \text{مثال) اگر} \vec{r} = (\cos \omega t) \vec{i} + (\sin \omega t) \vec{j} \quad \text{تھاں (عویض کر) :}$$

$$1) \vec{r} \times \frac{d\vec{r}}{dt} = \omega \vec{k}$$

$$\vec{r}) \vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dT} = 0$$

$$d^o: \quad \frac{d\vec{r}}{dT} = (-\omega \sin \omega t) \vec{i} + (\omega \cos \omega t) \vec{j}$$

$$\vec{r} \times \frac{d\vec{r}}{dT} = \left[ (\cos \omega t) \vec{i} + (\sin \omega t) \vec{j} \right] \times \left[ (-\omega \sin \omega t) \vec{i} + (\omega \cos \omega t) \vec{j} \right]$$

$$= -w \cos \text{wt}_X \overrightarrow{\text{swt}}(\overrightarrow{x_1 x_1}) + w \text{es} \text{wt}(\overrightarrow{x_1 x_1}) - w \text{er} \text{wt}(\overrightarrow{x_1 x_1}) +$$

$$w_{\text{Softmax}}(\vec{x}) = w_{\text{Soft}} \vec{k} \cdot w_{\text{Soft}}(-\vec{k})$$

$$= \omega k (\cos \omega t + \sin \omega t) = \omega k$$

$$r \cdot \frac{dr}{dt} = [(c_0, \omega t) \vec{i} + (\omega r t) \vec{j}] \cdot [ -\omega \sin t \vec{i} + (\omega \cos t) \vec{j} ]$$

$$= w.Swt.Cost + w.Swt.Cost = 0$$

میں زیر میں جمع مکالمہ میں لفظ "ریکارڈ" کا لفظ نہیں آیا۔

$$\therefore \left( \vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} \right) \quad \text{نسل) امدادیت سهی}$$

$$\frac{d}{dt}(\vec{a} \cdot \vec{b}) = \vec{a} \cdot \frac{d\vec{b}}{dt} + \frac{d\vec{a}}{dt} \cdot \vec{b}$$

$$\text{Ansatz: } \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{v} = \vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} + \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} + \left( \frac{d\vec{r}}{dt} \right)^2$$

$$\text{Given } \vec{g}(t) = \sin t \vec{i} - \cos t \vec{j} \Rightarrow \vec{f}(t) = \vec{a}t \vec{i} + t \vec{j} - t^2 \vec{k} \quad (\text{Ans})$$

$$\text{اف) } \frac{\partial}{\partial x} (\vec{f} \times \vec{g}) = (\vec{g} \cdot \frac{\partial}{\partial x}) \vec{f} - (\vec{f} \cdot \frac{\partial}{\partial x}) \vec{g}$$

$$\vec{f} \cdot \vec{g} = \omega t \sin t - t \cos t \Rightarrow \frac{d}{dt}(\vec{f} \cdot \vec{g}) = \omega t \sin t + \omega^2 \cos t - \cos t + t \sin t.$$

$$\vec{f} \times \vec{g} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ st & t & -t \\ s\cos t & -s\sin t & 0 \end{vmatrix} = -t^2 \cos t \vec{i} - t \sin t \vec{j} - (st^2 \cos t + ts \sin t) \vec{k}$$

$$\frac{d}{dt}(\vec{r} \times \vec{g}) = - (r^2 t^2 \cos t - t^2 \sin t) \vec{i} - (r^2 t^2 \sin t + t^2 \cos t) \vec{j} - (t^2 \cos t - dt^2 \sin t + r^2 t \sin t + t \cos t) \vec{k}$$

$$149 \quad \frac{d}{dt} [(c_{\cos t} i + s_{\sin t} j) e^{kt}] \quad \text{مطلب سیمی:}$$

$$\frac{d}{dt} [(s_{\sin t} i + c_{\cos t} j) \cdot (e^{kt} i + e^{kt} j)]$$

$$\therefore = \frac{d}{dt} [s_{\sin t} \cdot e^{kt} + c_{\cos t} \cdot e^{kt}] = \frac{e^{kt}}{\sqrt{1-t^2}} + \frac{s_{\sin t}}{1-t^2} - \frac{c_{\cos t}}{\sqrt{1-t^2}} \cdot s_{\sin t}$$

تعریف بردار سرعت: مرضع کنید زده ای روی سطح سه بعدی متعارفه باشد در حکمت مسند در معرفت و حرکت بردار  $f_x(t)$ ,  $f_y(t)$ ,  $f_z(t)$  سرعت کنید زده ای را در  $\vec{R}(t)$  باشد  $\vec{v}(t)$  شن دله و همین سرعت نزدیک سیمی.

$$\vec{v}(t) = \vec{R}(t) = f_x(t) \vec{i} + f_y(t) \vec{j} + f_z(t) \vec{k}$$

و سهی سرعت یا اندازه سرعت معرفت از:

$$|\vec{v}(t)| = \sqrt{(f_x'(t))^2 + (f_y'(t))^2 + (f_z'(t))^2}$$

تعریف ثابت کنایی: ثابت کنایی زده ای برداری سرعت بردار  $\vec{v}(t)$  نزدیک سیمی.

$$\vec{a}(t) = \frac{d\vec{v}}{dt} = f_x''(t) \vec{i} + f_y''(t) \vec{j} + f_z''(t) \vec{k}$$

شکل) زده ای روی سطح را به ای تکمیل می کنیم  $\vec{r}(t)$ ,  $\vec{v}(t)$ ,  $\vec{a}(t)$  مطلب سیمی

$$\vec{r} = c_{\cos t} \vec{i} + s_{\sin t} \vec{j}$$

$$\vec{v}(t) = (-s_{\sin t})(kt) \vec{i} + (c_{\cos t})(kt) \vec{j}$$

$$\vec{a}(t) = \vec{v}'(t) = \left[ (-c_{\cos t})(kt) - s_{\sin t} k^2 \right] \vec{i} + \left[ (-s_{\sin t})(kt) + c_{\cos t} k^2 \right] \vec{j}$$

شکل) زده ای تحریک داده تبع مکانی همیشی است. ثابت کنیم که بردار سرعت بردار  $\vec{v}$  عمود است و ثابت کنیم سرعت بیانی است و اندازه ثابت است با متناسب با تابع از بین مختصات می خواهد.

$$\text{جواب: } \vec{r} = c_{\cos t} \vec{i} + s_{\sin t} \vec{j} \Rightarrow \vec{v}(t) = \frac{d\vec{r}}{dt} = -s_{\sin t} \vec{i} + c_{\cos t} \vec{j}$$

شرط عمودی در دو بردار ایست:  $\vec{v} \cdot \vec{a} = 0$  می خواهد، این ای محقق است.

$$\vec{v} \cdot \vec{a} = (c_{\cos t} \vec{i} + s_{\sin t} \vec{j}) \cdot (-s_{\sin t} \vec{i} + c_{\cos t} \vec{j}) = 0 \Rightarrow \vec{v} \perp \vec{a}$$

لذا بردار  $\vec{v}$  عمود است با  $\vec{a}$  و می بینیم که  $\vec{v}$  بیانی است.

۳۷۶ انتگرال گیری لز تراپس برداری بحسب  $\vec{a} \cdot \vec{f}$  : اگر  $\vec{F}$  برداری باشد

$$\int \vec{a} \cdot d\vec{t} = \vec{F} + c \quad \text{بنابراین} \quad \frac{d\vec{F}}{dt} = \vec{a}$$

فرمول های انتگرال گیری لز تراپس برداری

۱) ساده نمایش  $\frac{d}{dt}(\vec{a} \cdot \vec{b}) = \vec{a} \cdot \frac{d\vec{b}}{dt} + \frac{d\vec{a}}{dt} \cdot \vec{b}$

$$\therefore \int \left( \vec{a} \cdot \frac{d\vec{b}}{dt} + \frac{d\vec{a}}{dt} \cdot \vec{b} \right) dt = \vec{a} \cdot \vec{b} + c$$

۲)  $\frac{d}{dt}(\vec{a} \times \vec{b}) = \vec{a} \times \frac{d\vec{b}}{dt} + \frac{d\vec{a}}{dt} \times \vec{b}$

$$\therefore \int \left( \vec{a} \times \frac{d\vec{b}}{dt} + \frac{d\vec{a}}{dt} \times \vec{b} \right) dt = \vec{a} \times \vec{b} + c$$

۳)  $\frac{d}{dt}(r) = r \cdot \frac{dr}{dt}$

$$\therefore \int \left( r \cdot \frac{dr}{dt} \right) dt = \vec{r} + c$$

۴)  $\frac{d}{dt} \left[ \left( \frac{dr}{dt} \right)^r \right] = r \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt^r}$

$$\therefore \int \left( r \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt^r} \right) dt = \left( \frac{d\vec{r}}{dt} \right)^r + c$$

۵)  $\frac{d}{dt}(\vec{a} \cdot \vec{r}) = \vec{a} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt}$  اگر  $\vec{a}$  بردار ثابت باشد

$$\therefore \int \left( \vec{a} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} \right) dt = \vec{a} \cdot \vec{r} + c, \quad \int (\vec{a} \times \vec{r}) dt = \vec{a} \times \vec{r} + c$$

۶)  $\frac{d}{dt} \left( \vec{r} \times \frac{d\vec{r}}{dt} \right) = \frac{d\vec{r}}{dt} \times \frac{d\vec{r}}{dt} + \vec{r} \times \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} = \vec{r} \times \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$

$$\therefore \int \left( \vec{r} \times \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} \right) dt = \vec{r} \times \frac{d\vec{r}}{dt} + c$$

$$\text{حل) لـ تابع زر انتقال بگیرید} \quad \text{ii) } \frac{d\vec{r}}{dt} = -n^r \vec{r}$$

$$J = \vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} = -n^r \vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} \quad \text{طبقه نسبت را در اینجا} \quad \frac{d\vec{r}}{dt}$$

$$\int (\vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt}) dt = \int (-n^r \vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt}) dt \xrightarrow{\text{با علاوه}} \left( \frac{d\vec{r}}{dt} \right)^2 = -n^r \vec{r} + C$$

$$\text{i) } \vec{a} \times \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{b} \Rightarrow \int (\vec{a} \times \frac{d\vec{r}}{dt}) dt = \int \vec{b} dt \xrightarrow{\text{طبقه نسبت}} \\ \vec{a} \times \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{b}t + C \xrightarrow{\text{با علاوه}} \int (\vec{a} \times \frac{d\vec{r}}{dt}) dt = \int (\vec{b}t + C) dt \xrightarrow{\text{طبقه}} \\ \vec{a} \times \vec{r} = \vec{b}t^2 + Ct + D$$

$$\text{iii) } \vec{a} \times \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{at} + \vec{b} \quad \text{طبقه نسبت} \quad (d\omega)$$

$$\int \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot dt = \int (\vec{at} + \vec{b}) dt \Rightarrow \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{at} + \vec{bt} + C \xrightarrow{\text{با علاوه}}$$

$$\int \left( \frac{d\vec{r}}{dt} \right) dt = \int \left( \vec{at} + \vec{bt} + C \right) dt \Rightarrow \vec{r} = \frac{\vec{at}^2}{2} + \frac{\vec{bt}^2}{2} + \vec{ct} + D \quad \text{iii) } r(t) = at^2 \vec{i} + bt^2 \vec{j} - ct \vec{k} \quad (d\omega)$$

$$\int_1^r \vec{r} \times \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot dt = -1 \vec{i} + v \vec{j} - 1 \vec{k}$$

$$\text{iv) } \int_1^r \left( \vec{r} \times \frac{d\vec{r}}{dt} \right) dt = \vec{r} \times \frac{d\vec{r}}{dt} = (\omega t \vec{i} + t \vec{j} - t \vec{k}) \times (10t \vec{i} + j - \nu t \vec{k}) \\ = -\nu t \vec{i} + \omega t \vec{j} - \omega t \vec{k}$$

$$\int_1^r \left( \vec{r} \times \frac{d\vec{r}}{dt} \right) dt = \left[ -\nu t \vec{i} + \omega t \vec{j} - \omega t \vec{k} \right]_1^r = -1 \vec{i} + v \vec{j} - 1 \vec{k}$$

$$\int_1^r \left( \vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} \right) dt = 10 \quad \text{iv) } \vec{r}(t) = \begin{cases} \vec{v} \vec{i} - \vec{j} + \vec{r} \vec{k}, & t=1 \\ \vec{v} \vec{i} - \vec{j} + \vec{r} \vec{k}, & t=r \end{cases} \quad (d\omega)$$

$$\int_1^r \left( \vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} \right) dt = \left[ \frac{1}{2} \vec{r}^2 \right]_1^r \\ = \frac{1}{2} (r^2 - 1^2) = 10$$

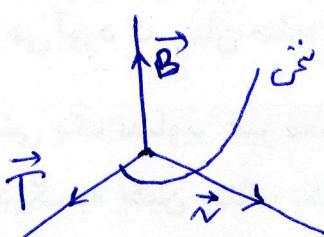
$$\text{ii) } \vec{r} = |\vec{r}| = \sqrt{v^2 + 1 + \nu^2} = q \quad \text{iii) } \vec{r} = |\vec{r}| = \sqrt{(14 + \nu + \nu^2)} = \nu q \quad (d\omega)$$

برادر قائم کنی روم : برادر قائم کنی درم در هر نفعی از کشی داشت اما همچنانست زیر پرتوی کنی و زنگ

$$\vec{B} = \vec{T} \times \vec{N}$$

$$|\vec{B}| = |\vec{J}| |\vec{N}| \sin \frac{\pi}{F} = 1 \quad : \text{다음}$$

$\vec{T}, \vec{N}$  و  $\vec{B}$  ملک



میرلار قام یکین ادل و درم بر بینتىچى بى سارلىقى

$$\text{N} \rightarrow \sum_{j=1}^n t_j = \frac{\pi}{\mu} \quad (j, j \in \mathbb{N}) \quad \vec{R}(t) = \cos t \vec{i} + \sin t \vec{j} + t \vec{k}$$

$$\vec{R}(t) = \cos t \vec{i} + \sin t \vec{j} + t \vec{k}$$

$$\vec{R}(t) = -\sin t \vec{i} + \cos t \vec{j} + \vec{k} \rightarrow |\vec{R}(t)| = \sqrt{\sin^2 t + \cos^2 t + 1} = 1$$

$$T(t) = \frac{R'(t)}{\|R'(t)\|} = \frac{1}{\sqrt{r}} (-\sin t \vec{i} + \cos t \vec{j} + \vec{k}) = \frac{-\sin t}{\sqrt{r}} \vec{i} + \frac{\cos t}{\sqrt{r}} \vec{j} + \frac{\vec{k}}{\sqrt{r}}$$

$$T(t) = -\frac{C_0 \sin t}{\sqrt{F}} \vec{i} - \frac{S_0 \sin t}{\sqrt{F}} \vec{j} + \vec{o}$$

$$N(t) = \frac{T(t)}{|T(t)|}$$

$$|T(t)| = \sqrt{\frac{C_{02}r^2 t}{\rho} + \frac{S_{02}r^2 t}{\rho}} = \frac{1}{\sqrt{\rho}}$$

$$N(t) = \frac{1}{\sqrt{2}}(-\cos t \vec{i} - \sin t \vec{j}) = -\cos t \vec{i} - \sin t \vec{j}$$

$$\vec{B} = \frac{1}{\sqrt{r}} \vec{T} \times \vec{N} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ -\sin T & \cos T & \frac{1}{\sqrt{r}} \\ -\cos T & -\sin T & 0 \end{vmatrix} \xrightarrow{\text{II}} \vec{B} = \frac{1}{\sqrt{r}} \left( \frac{\sqrt{r}}{r} \vec{i} - \frac{1}{r} \vec{j} + \vec{k} \right)$$

حل درس منحنی دارای  $\vec{R}(t) = f_1(t)\vec{i} + f_2(t)\vec{j} + f_3(t)\vec{k}$  مطابق با نتیجه مذکور است  $a < t < b$

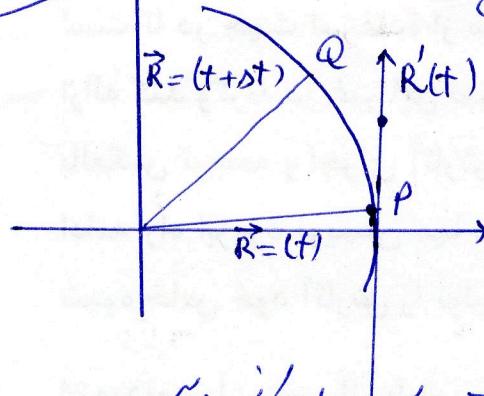
$$S = \int_{-\infty}^b |R(t)| dt$$

کاربرد این معادله در تابع  $T(t)$

اولاً كفرقة شور (طهوريه) بالزيارات زياده شهود العزائم - اهمية زيارات

$$k(t) = \frac{\vec{T}'(t)}{|\vec{R}'(t)|} \quad \text{تعريف سرعة}$$

مودار یکانی مهار = فرض کرد تا جمیع مودار (R(t)) خارجی



$$T(t) = \frac{\vec{R}(t)}{|\vec{R}(t)|} \Rightarrow \vec{R}(t) \perp \vec{T}(t), \text{ i.e., } \vec{R}(t)$$

$$\text{مثال: } \vec{R}(t) = e^t \cos t \vec{i} + e^t \sin t \vec{j} + \vec{e}_k$$

$$J^o: \vec{R}(t) = e^{tC_0} \vec{r}(t) - e^t s_{\sin P} \vec{t} + (e^{t \sin R} \vec{j} + e^{t \cos R} \vec{i}) + e^t \vec{k}$$

$$\vec{R}(0) = \vec{i} + r\vec{j} + k$$

$$|R'(e)| = \sqrt{1+9+1} = \sqrt{11} \Rightarrow T_{(e)} = \frac{R'(e)}{|R(e)|} = \frac{\vec{i} + e\vec{j} + k}{\sqrt{11}}$$

میرلار قايمىكى ئىل : بىر RLT رولارنىڭ سەن ئاصەر دار ئامىكىل (واچقۇم) را

$$\vec{n}(t) = \frac{\vec{T}(t)}{|\vec{T}(t)|}$$

با  $\rightarrow$  نشن رله دترنف همچ

$$\omega T(t) \quad \text{and} \quad \vec{n}(t)$$

$$\vec{R}(t) = a \cos t \vec{i} + a \sin t \vec{j}$$

$$g: \vec{r}(t) = -a\sin t \vec{i} + a\cos t \vec{j} \rightarrow |\vec{r}(t)| = \sqrt{a^2 \sin^2 t + a^2 \cos^2 t} = \sqrt{a^2(\sin^2 t + \cos^2 t)} = a$$

$$|R'(t)| = a \Rightarrow T(t) = \frac{1}{a}(-a \sin t + a \cos t j) = -\sin t i + \cos t j$$

$$T(t) = -\cos t \vec{i} + \sin t \vec{j} \rightarrow |T(t)| = \sqrt{\sin^2 t + \cos^2 t} = 1$$

$$\vec{N}(t) = \frac{\vec{T}'(t)}{|\vec{T}'(t)|} = \frac{-c \cos t \vec{i} - s \sin t \vec{j}}{1} = -(c \cos t \vec{i} + s \sin t \vec{j})$$

$\frac{\cos t(-8i)}{1} = -(\cos t i + 8 \sin t j)$

$$(\vec{NT}, \vec{T}(t)) = S_{int} C_{int} - S_T \cdot C_{int} = 0$$

مثبت رفع آن معنی دارد

لوبط:  $|K(t)|$  را فهم با اختصار منی . در نهضه  $\vec{R}(t)$  را با  $R$  نویسید

$$R = \frac{1}{|\vec{R}(t)|}$$



مثال: اگر  $x = a \cos t$  و  $y = a \sin t$  باشد، آنگاه  $C$  برداری  $(a\cos t, a\sin t)$  دارد که باید مقدار  $R$  را فهم با اختصار منی کرد که تابع  $R(t)$  است.

$$\vec{R}(t) = a \cos t \vec{i} + a \sin t \vec{j} \rightarrow R'(t) = -a \sin t \vec{i} + a \cos t \vec{j}$$

$$|R'(t)| = \sqrt{a^2 \sin^2 t + a^2 \cos^2 t} = \sqrt{a^2 (\sin^2 t + \cos^2 t)} = a$$

$$T(t) = \frac{\vec{R}'(t)}{|R'(t)|} = \frac{1}{a} (-a \sin t \vec{i} + a \cos t \vec{j}) = -\sin t \vec{i} + \cos t \vec{j}$$

$$T'(t) = -\cos t \vec{i} - \sin t \vec{j} \Rightarrow K(t) = \frac{T'(t)}{|R'(t)|} = \frac{1}{a} (-\cos t \vec{i} - \sin t \vec{j})$$

$$P = |K(t)| \text{ را فهم با اختصار منی } \dot{\varphi} = \frac{1}{a} \Rightarrow \dot{\varphi} = \frac{1}{|K(t)|} = a$$

نابللا:  $\nabla$  را فرموده و  $\nabla \phi$  را فرموده و  $\nabla \times \vec{F}$  را فرموده و  $\nabla \cdot \vec{F}$  را فرموده.

$$\nabla = \vec{i} \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

گرادیان: گرادیان یک تابع غیر ردار  $\phi$  را در یک سه بعدی فضای جزئی معرفی می کند.  $\nabla \phi$  نام دارد و  $\nabla \phi$  را فرموده و  $\nabla \phi$  را فرموده.

$$\nabla \phi = \frac{\partial \phi}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial \phi}{\partial z} \vec{k}$$

دویسترازیس تابع ردار: دویسترازیس یک تابع ردار  $\vec{F}$  را در یک سه بعدی فضای جزئی معرفی می کند.  $\vec{F}_x, \vec{F}_y, \vec{F}_z$  را فرموده و  $\vec{F} = f_x(x, y, z) \vec{i} + f_y(x, y, z) \vec{j} + f_z(x, y, z) \vec{k}$  را فرموده.

$$\nabla \cdot \vec{F} = \left( \vec{i} \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot (f_x \vec{i} + f_y \vec{j} + f_z \vec{k}) = \frac{\partial f_x}{\partial x} + \frac{\partial f_y}{\partial y} + \frac{\partial f_z}{\partial z}$$

چونه یا کل جمله های تابعی را در فضای سه بعدی می بینیم

$$\nabla \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

را از دو دلایل می بینیم  
 $\phi = x^i y^j z^k$

$$\text{ج: } \nabla \phi = \frac{\partial \phi}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial \phi}{\partial z} \vec{k}$$

$$\text{کارل } \nabla \phi = (y^j z^k) \vec{i} + (x^i z^k) \vec{j} + (x^i y^j) \vec{k}$$

$$f = \sin(xy) + \sin(yz) + \sin(xz) \quad \text{مثال: میدان مغناطیسی}$$

$$\nabla f = [y \cos(xy) + z \cos(yz)] \vec{i} + [x \cos(xy) + z \cos(xz)] \vec{j} + [y \cos(yz) + x \cos(xz)] \vec{k}$$

$$\text{کارل } \nabla \phi \quad \text{لطفاً } \vec{r} = x^i \vec{i} + y^j \vec{j} + z^k \vec{k}, \quad \phi = \frac{1}{r} \quad \text{کارل}$$

$$\text{کارل } r = |\vec{r}| \quad \vec{r} = x^i \vec{i} + y^j \vec{j} + z^k \vec{k}$$

$$\text{کارل } \frac{\partial \phi}{\partial x} = \frac{\partial \phi}{\partial r} \cdot \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{1}{r^2} \cdot \frac{\partial r}{\partial x} \quad \text{کارل: صدق عاده زنگولای دایر}$$

$$\text{کارل } \nabla \phi = \frac{1}{r^2} \left( \frac{\partial r}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial r}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial r}{\partial z} \vec{k} \right) \quad \text{کارل}$$

$$r \cdot \frac{\partial r}{\partial n} = rn \rightarrow \frac{\partial r}{\partial n} = \frac{n}{r} \rightarrow \text{کارل}, \quad \frac{\partial r}{\partial y} = \frac{y}{r}, \quad \frac{\partial r}{\partial z} = \frac{z}{r}$$

$$\text{کارل } \nabla \phi = \left( \frac{\partial \phi}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial \phi}{\partial z} \vec{k} \right) \phi$$

$$= \frac{\partial \phi}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial \phi}{\partial z} \vec{k} = -\frac{1}{r^2} \left( \left( \frac{\partial r}{\partial x} \right) \vec{i} + \frac{\partial r}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial r}{\partial z} \vec{k} \right)$$

$$= -\frac{1}{r^2} \left[ \frac{x}{r} \vec{i} + \frac{y}{r} \vec{j} + \frac{z}{r} \vec{k} \right] = -\frac{1}{r^2} (\vec{x} + \vec{y} + \vec{z}) = -\frac{1}{r^2} \vec{r}$$

مشتق جزئي متعارض  $f(x, y, z) = x^r + y^r + z^r$

$$\nabla f = r \vec{i} + r \vec{j} + r \vec{k} \rightarrow \vec{a} = \frac{\nabla f}{|\nabla f|} = \frac{r(\vec{i} + \vec{j} + \vec{k})}{\sqrt{x^r + y^r + z^r}} = \frac{(1, 1, 1)}{\sqrt{x^r + y^r + z^r}}$$

$$Df_{\vec{a}} = \nabla f \cdot \vec{a} = (r \vec{i} + r \vec{j} + r \vec{k}) \cdot \vec{i} = r x + r y (\vec{j} \cdot \vec{i}) + r z (\vec{k} \cdot \vec{i})$$

$$Df_{\vec{a}} = rx \xrightarrow{x=1} Df_{\vec{a}} = r$$

مشتق جزئي  $Z = \ln(x^r + y^r)$  (جذب)  $\vec{a} = \frac{1}{\sqrt{x^r + y^r}}$  (جذب)  $\vec{b} = \vec{i}$  (جذب)  $\vec{c} = \vec{j}$  (جذب)  $\vec{d} = \vec{k}$  (جذب)

$$\nabla Z = \frac{rx}{x^r + y^r} \vec{i} + \frac{ry}{x^r + y^r} \vec{j} \Rightarrow \nabla Z \xrightarrow{(r, 1, 1)} \frac{y}{r} \vec{i} + \frac{x}{r} \vec{j}$$

$$Df_{\vec{a}} = \nabla Z \cdot \vec{a} = \nabla Z \cdot \frac{\nabla Z}{|\nabla Z|} = \frac{|\nabla Z|^2}{|\nabla Z|} = |\nabla Z| \cdot a = \frac{|\nabla Z|}{|\nabla Z|} = 1$$

$$Df_{\vec{a}} = \sqrt{\frac{y}{(r)} + \frac{x}{(r)}} = \sqrt{\frac{1}{(r)}} = \frac{1}{r} = \frac{1}{1} = 1$$

مشتق جزئي  $F = rx^r + ry^r - rz^r$  (جذب)  $\vec{a} = \vec{i} + \vec{j} - \vec{k}$  (جذب)  $\vec{b} = \vec{i} + \vec{j} - \vec{k}$  (جذب)

$$\vec{a} = \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} = \frac{1}{\sqrt{r}} (\vec{i} + \vec{j} - \vec{k}) \rightarrow \nabla F = r \vec{i} + r \vec{j} - r \vec{k} \xrightarrow{(1, 1, 1)} \vec{i} + \vec{j} - \vec{k}$$

$$Df_{\vec{a}} = \nabla F \cdot \vec{a} = (r \vec{i} + r \vec{j} - r \vec{k}) \cdot \frac{1}{\sqrt{r}} (\vec{i} + \vec{j} - \vec{k}) = \frac{1}{\sqrt{r}} (r + r - r) = \frac{19}{\sqrt{r}}$$

مشتق جزئي  $f(x, y, z)$  (جذب)  $\vec{a} = \vec{i} + \vec{j} + \vec{k}$  (جذب)  $\vec{b} = \vec{i} + \vec{j} + \vec{k}$  (جذب)  $\vec{c} = \vec{i} + \vec{j} + \vec{k}$  (جذب)

$$Df_{\vec{i}} = \nabla f \cdot \vec{i} = \left( \frac{\partial f}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \vec{k} \right) \cdot \vec{i} = \frac{\partial f}{\partial x}$$

$$Df_{\vec{j}} = \nabla f \cdot \vec{j} = \frac{\partial f}{\partial y} \vec{j}, Df_{\vec{k}} = \frac{\partial f}{\partial z} \vec{k}$$

مشتق تجتیل را در (سی) : سریم،  $\frac{\partial f}{\partial x}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z}$  می‌نامیم  
 منیرال تغییرات باعث  $f$  را در راست (برت) کردند  
 حال اگر عبارت  $b$  را در این راست بخواهیم  $f$  را در این راست بخواهیم  
 $\nabla f \cdot \vec{a}$  (که  $\vec{a} = \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|}$ ) را در این راست بخواهیم  
 را فهم و آنرا باعث را در سی نماییم

$$\vec{a} = \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} = \frac{b_1}{|b|} \vec{i} + \frac{b_2}{|b|} \vec{j} + \frac{b_3}{|b|} \vec{k} \quad \text{بنابرانی، اگر } b = b_1 \vec{i} + b_2 \vec{j} + b_3 \vec{k}$$

$$\vec{a} = \cos \alpha \vec{i} + \cos \beta \vec{j} + \cos \gamma \vec{k}$$

$$Df_{\vec{a}} = Df \cdot \vec{a} = \frac{\partial f}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial f}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial f}{\partial z} \cos \gamma$$

$$\vec{a} = \cos \alpha \vec{i} + \cos \beta \vec{j} \quad \text{و } b = b_1 \vec{i} + b_2 \vec{j}$$

$$\vec{a} = \cos \alpha \vec{i} + \sin \alpha \vec{j} \quad \text{و } \cos \beta = \sin \alpha$$

$$Df_{\vec{a}} = \nabla f \cdot \vec{a} = \frac{\partial f}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial f}{\partial y} \sin \alpha \quad \text{مشتق تجتیل را تابع!} \quad (ج)$$

$$\text{و } \theta = \tan^{-1} \alpha \quad \text{او راساند} (-1, -1) \text{ را در نقطه } f(x,y) = e^{-xy}$$

$$\vec{a} = \cos \frac{\pi}{4} \vec{i} + \sin \frac{\pi}{4} \vec{j} = -\frac{\vec{i}}{\sqrt{2}} + \frac{\vec{j}}{\sqrt{2}}$$

$$\nabla f = \frac{\partial f}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \vec{j} = -ye^{-xy} \vec{i} - xe^{-xy} \vec{j}$$

$$Df_{\vec{a}} = \nabla f \cdot \vec{a} = (-ye^{-xy})(-\frac{1}{\sqrt{2}}) + (-xe^{-xy})(\frac{1}{\sqrt{2}}) = -\frac{e^{-xy}}{\sqrt{2}}(1 + \sqrt{2})$$

$$(1) \text{ داده } \vec{F} = xy\vec{i} + x^2yz\vec{j} - xyz^2\vec{k} \quad \text{در حوزه } D$$

$$\nabla \cdot \vec{F} = \left( \frac{\partial}{\partial x}(xy) + \frac{\partial}{\partial y}(x^2yz) + \frac{\partial}{\partial z}(-xyz^2) \right) = 0$$

$$\nabla \cdot \vec{F} = y + 2xz - xyz \Rightarrow \nabla \cdot \vec{F}(1, -1, 1) = 1 + 2 + 4 = 7$$

$$\operatorname{div}\left(\frac{\vec{r}}{r}\right) = \nabla \cdot \left(\frac{\vec{r}}{r}\right) = \left(i \frac{\partial}{\partial x} + j \frac{\partial}{\partial y} + k \frac{\partial}{\partial z}\right) \cdot \left(\frac{x}{r}i + \frac{y}{r}j + \frac{z}{r}k\right)$$

$$\therefore \frac{\partial r}{\partial n} = \frac{x}{r} \quad \text{جواب: } \frac{x}{r}$$

$$= \frac{\partial}{\partial x}\left(\frac{x}{r}\right) + \frac{\partial}{\partial y}\left(\frac{y}{r}\right) + \frac{\partial}{\partial z}\left(\frac{z}{r}\right)$$

$$= \frac{r-x \frac{\partial r}{\partial x}}{r^2} + \frac{r-y \frac{\partial r}{\partial y}}{r^2} + \frac{r-z \frac{\partial r}{\partial z}}{r^2} = \frac{1}{r^2} \left[ \left(r - \frac{x^2}{r}\right) + \left(r - \frac{y^2}{r}\right) + \left(r - \frac{z^2}{r}\right) \right]$$

$$= \frac{1}{r^2} \left( 3r - \frac{1}{r} (x^2 + y^2 + z^2) \right) = \frac{1}{r^2} \left( 3r - \frac{1}{r} \cdot r^2 \right) = \frac{1}{r^2} (2r^2 - r^2) = \frac{r^2}{r^2} = 1$$

$$\nabla \times \vec{F} \quad \text{در حوزه } D \quad \vec{F} = \nabla(x^2 + y^2 + z^2 - xyz)$$

$$\therefore \nabla(x^2 + y^2 + z^2 - xyz) = i \frac{\partial}{\partial x}(x^2 + y^2 + z^2 - xyz) + j \frac{\partial}{\partial y}(x^2 + y^2 + z^2 - xyz) + k \frac{\partial}{\partial z}(x^2 + y^2 + z^2 - xyz)$$

$$= i(2x - xyz) + j(2y - xyz) + k(2z - xyz)$$

$$\nabla \times \vec{F} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 2x - xyz & 2y - xyz & 2z - xyz \end{vmatrix} = i(-y^2 + z^2) - j(-x^2 + z^2) + k(-x^2 + y^2) = 0$$

: پس  $(\nabla \times \vec{F}) \cdot \vec{n} = 0$

$$1) \nabla \times \nabla f = 0$$

$$2) \nabla \cdot (\nabla f) = 0 = \nabla^2 f$$

$$3) \nabla \cdot (\nabla \times \vec{F}) = 0$$

$$4) \nabla \times (\nabla \times \vec{F}) = \nabla(\nabla \cdot \vec{F}) - \nabla^2 \vec{F}$$

٤٤

مکالمه مقدار سطح جتنی تابع  $f$  :

$$Df_{\vec{a}} = \nabla f \cdot \vec{a} = |\nabla f| |\vec{a}| \cos \theta \quad (\text{مربوط راسی در مرد})$$

$$\max(Df_{\vec{a}}) = |\nabla f| \quad (|\vec{a}|=1 \Rightarrow \cos \theta = 1 / \theta = 0)$$

جتنی تابع  $f$  بعبارت مقدار سطح جتنی تابع  $f$  میگویند.

در اسایی گردد این تابع همان دهنگ مقدار سطح جتنی تابع  $f$  است.

$f = xy^2z^4$  شل) درجه جتنی لزنته  $(3, 1, -2)$  سطح مقدار  $Df$  را میگیرد. مقدار  $\max(Df)$  را میگیرد.

$$\nabla f = x^2y^2z^4 \hat{i} + xy^2z^4 \hat{j} + x^2y^2z^3 \hat{k}$$

$$Df(1, -2) = 94 \hat{i} + 211 \hat{j} - 288 \hat{k}$$

مقدار  $Df$  را در اسایی گردد، مقدار  $\max(Df)$  را در اسایی گردد.

$$|\nabla f| = \sqrt{(94)^2 + (211)^2 + (-288)^2} = 94\sqrt{19}$$

دعاوی هاتا در حقیقت وسیله  $T(x_0, z) = x^2 + y^2 - 2$  است که بازیگر شدید است.  $T(x_0, z) = x^2 + y^2 - 2$  را در اسایی گردد.

پنجمین که درجه  $(1, 1, 2)$  گرفتار گشت. آرزو دارد درجه جتنی را بولاز کند.

$$T = x^2 + y^2 - 2 \rightarrow \nabla T(1, 1, 2) = 2\hat{i} + 2\hat{j} - \hat{k}$$

پنجمین که درجه  $\nabla T = (1, 1, -1)$  را بولاز کند در حقیقت  $T = x^2 + y^2 - 2$  است.

شل جتنی لزنته  $(1, 2)$  را میگیرد در اسایی گردد.

$$\nabla f = -\frac{xy}{x^2+y^2} \hat{i} + \frac{xy}{x^2+y^2} \left( \frac{-y}{x^2+y^2} + \frac{x}{x^2+y^2} \right) \hat{j}$$

$$Df(1, c) = -\frac{1}{c} e^{\frac{1}{c}} \hat{i} + \left( \frac{1}{c} + \frac{1}{c} \right) \hat{j}$$

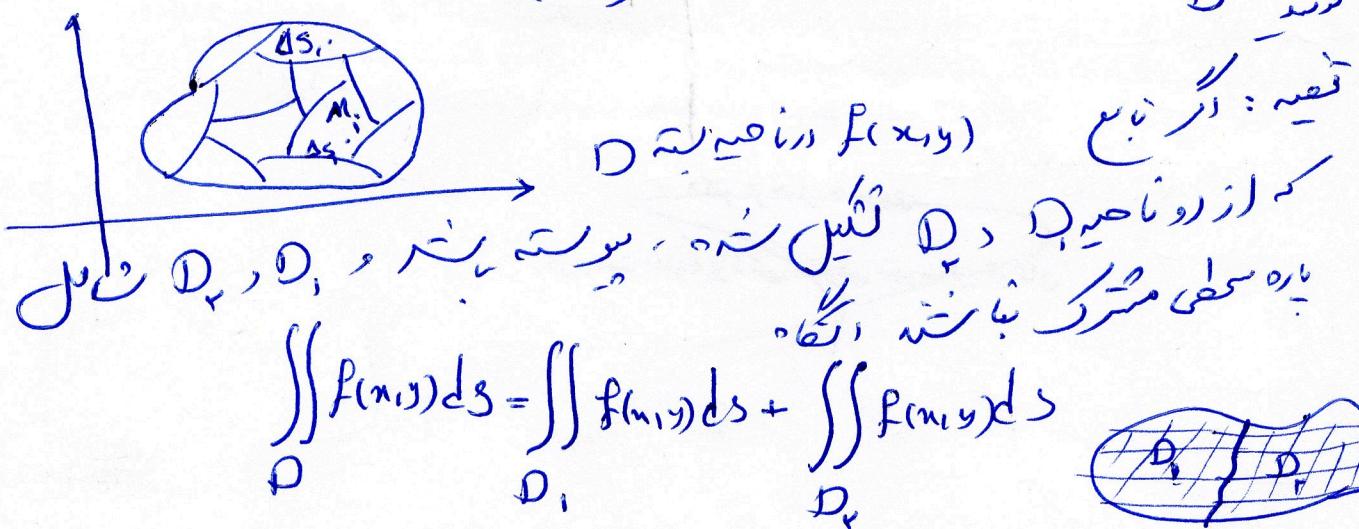
$\vec{a} = \cos \theta \hat{i} + \sin \theta \hat{j}$  نوشته شود.  $Df \cdot \vec{a} =$  اگر مقدار  $\theta$  نیز بداند.

$$Df \cdot \vec{a} = -\frac{1}{c} e^{\frac{1}{c}} \cos \theta + \left( \frac{1}{c} + \frac{1}{c} \right) \sin \theta = \frac{1}{c} \tan \theta = \frac{1}{\pi + c} \Rightarrow \theta = \tan^{-1}\left(\frac{1}{\pi + c}\right)$$

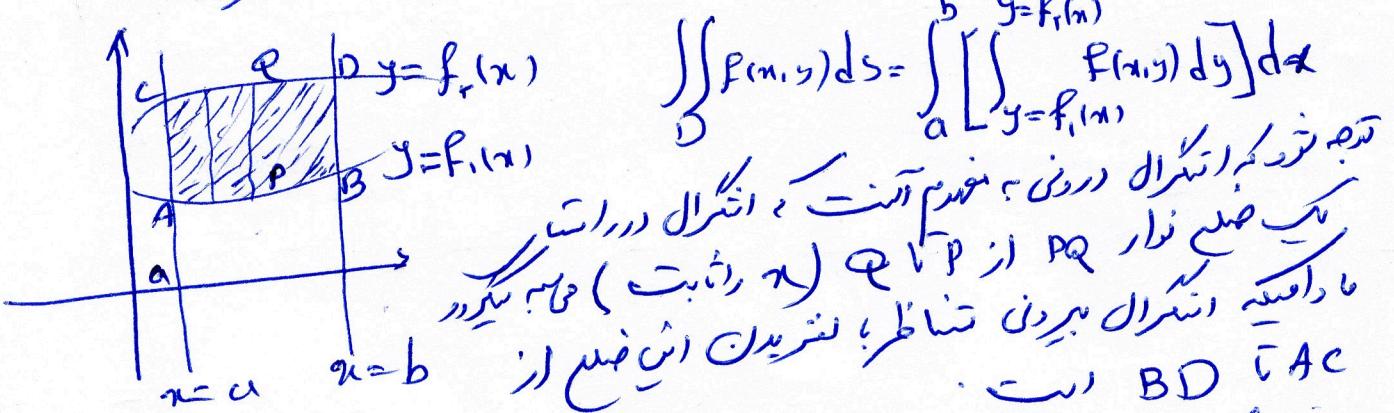
# اُنتگرال دو گانه

فرض کنید  $f(x, y)$  در ناحیه بسته  $D$  پیوسته باشد. ناحیه  $D$  را به  $n$  قطعه های با مساحت  $\Delta S_1, \dots, \Delta S_n$  تقسیم کنیم. درون هر قطعه  $\Delta S_i$  دارایی  $M_i(t_i, z_i)$  است که در آن نقطه  $(t_i, z_i)$  از طور تقریبی  $f(t_i, z_i)$  باشد. مجموع  $\sum_n f(t_i, z_i) \cdot \Delta S_i$  را عیّن و قسمی آنرا:

$$\lim_{\substack{n \rightarrow \infty \\ (\Delta S_i \rightarrow 0)}} \sum_{i=1}^n f(t_i, z_i) \cdot \Delta S_i = \iint_D f(x, y) dS$$

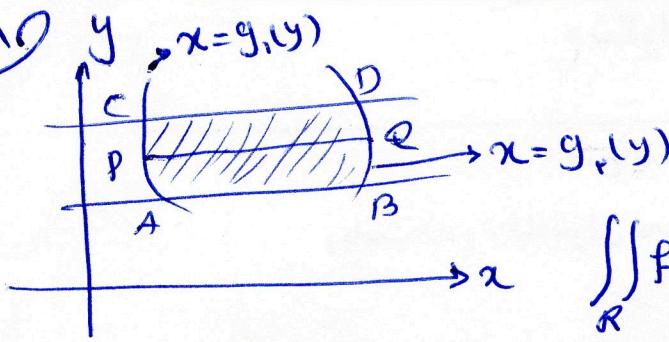


اُنتگرال در خط: فرض کنید  $D$  ناحیه  $D$  باشد که  $y = f_1(x)$  و  $y = f_2(x)$  دو خط هستند.  $D$  محدود شده بین  $x=a$  و  $x=b$  است.  $D$  را به  $n$  زیر نوارهای  $PQ$  محدود شده بین  $x=a$  و  $x=b$  تقسیم کنیم. مساحت هر زیر نوار را با  $dS = dy dx$  حساب کنیم.



۲) دست کجا می‌باشد لازم است  $y=c$  و  $y=d$  تابع انتگرال باشند. ابتدا بابت  $x$  (باشند) بین حدود  $x_1$  و  $x_2$  انتگرال اول محدود شده باشد لازم است:

از حاصل بنت:  $\int \int f(x,y) dx dy$  انتگرال میگیری



$$\int \int_R f(x,y) dA = \int_c^d \left[ \int_{x=g(y)}^b f(x,y) dx \right] dy$$

۳) آرخانه انتگرال تکرار دیسے خطوط  $x=a$ ,  $x=b$ ,  $y=c$ ,  $y=d$  کو در شدیداً در محدودت پیرسته بودن  $f(x,y)$  در درون دکمه، احتمله فرق.  
اگر.

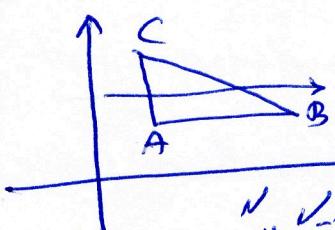
$$\int_a^b \int_c^d f(x,y) dy dx = \int_c^d \int_a^b f(x,y) dx dy$$

شکل) انتگرال راسانه.

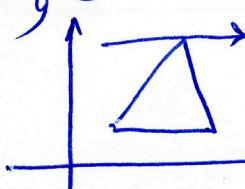
$$I = \int_0^4 \int_0^{x^2} x(x^2+y^2) dy dx$$

$$I = \int_0^4 \left[ x \left( x^2 y + \frac{y^3}{3} \right) \right]_0^{x^2} dx = \int_0^4 \left( x^5 + \frac{x^6}{3} \right) dx = \left( \frac{x^6}{6} + \frac{x^7}{21} \right)_0^4 = 1888/21$$

تشریف ۱: ناحیه سشم: ناحیه  $R$  در صفحه  $-xy$  را بست به محور  $x$  نظیر میگیرد  
اگر هر خطی سراسری محور  $x$  رسم کند و از راضی ناحیه انتگرال تکرار میگیرد  
مرز آن ناحیه را در پیش از دو نقطه قطع نماید شکل



تشریف ۲: ناحیه  $R$  در صفحه  $-xy$  را بست به محور  $x$  نظیر میگیرد  
نمایش داده که از مرز زندگانه خواص مرز ناحیه انتگرال تکرار خصوصی  
بدرزد = محور  $x$  رسم کنید هم کدام لاز درون ناحیه انتگرال تکرار میگیرد



تشریف ۳: ناحیه  $R$  در صفحه  $-xy$  را بست به محور  $x$  نظیر میگیرد  
با این در نظر نهاده هر کجا لاز معاشرات مرز آن را در  
حسب این صورت کنید فقط دو رابطه حاصل میگزیند  
درجه: نظریه انتگرال ناحیه سشم میگیرد

- ۴۹) مجموعه ای استفاده از ناحیه های شکل، غیر منظم و ترتیب زیرین حدود انتگرال را
- ۱) اگر ناحیه انتگرال گیری نسبت به هر دو محور منظم باشد، حدود انتگرال کار نیست به هر لام از سعی برای سازید، مشکل پیش نمی آید
  - ۲) اگر ناحیه انتگرال گیری فقط نسبت به یکی از محورها منظم نباشد مانند حدود انتگرال (از عیب برآمده است) رابط آن شرایطی احتصار دهد که ناحیه انتگرال گیری نسبت به آن منظم است.
  - ۳) ناحیه انتگرال گیری نسبت به روین انتگرال همچنان باشد منظم باشد
  - ۴) اگر ناحیه انتگرال گیری نسبت به یکی از محورها منظم باشد ابتدا ناحیه را بارم خطوطی به مرازه را می خواهیم که از نقاط  $\frac{\partial}{\partial x}$  تلاقی خواهند نزدیکی به نزدیکی باشند. نزدیکی نسبت به یکی از محورها تقسیم کنید. در ناحیه انتگرال گیری سعی کنید که تعداد نزدیکی های حاصل نشود
  - ۵) گاهی اوقات تابع زیر انتگرال کارهای احتسابی را می طبع

مثال) انتگرال دوگانه  $\iint_R e^x ds$  را ساییده نماییم  $R$  شکل محدود بجهات  $x=1$ ،  $y=0$ ،  $y=x$

$$\iint_R e^x ds = \int_0^1 \left[ e^y dy \right] dx = \int_0^1 [xe^x]_0^1 dx = \int_0^1 x(e-1) dx = \left. (e-1)\frac{x^2}{2} \right|_0^1 = \frac{e-1}{2}$$

تعریف: صحن  $e^x$  نسبت به  $x$  باید انتگرال گیری نسبت به  $x$  باشد (۵) ابتدا انتگرال گیری را بابت  $y$  انجام دهیم

نته: اگر انتگرال کاربرد داشته باشد آنها مگرینه انتگرال دوگانه  $I_1 = \iint_D f(x,y) dA$  را می باید درباره  $x$  انجام داد اما اگر انتگرال دوگانه  $I_2 = \iint_D f(x,y) dy dx$  را می باید درباره  $y$  انجام داد.

مثال ثالث دو مقدار انتگرال داریم  $f(x,y) = \frac{x-y}{(x+y)^r}$  می باشد و محدوده آن  $D: -\infty < x < 1$  و  $-\infty < y < 1$  می باشد

$$I_1 = \int_0^1 \int_0^1 \frac{(x-y)}{(x+y)^r} dy dx = \int_0^1 \left[ \frac{-x}{(x+y)^r} + \frac{1}{(x+y)^r} \right]_0^1 dx = \int_0^1 \frac{1}{(x+1)^r} dx$$

$$= -\frac{1}{r+1} \Big|_0^1 = \left(-\frac{1}{r}\right) + 1 = \frac{1}{r}$$

$$I_r = \int_0^1 \int_0^1 \frac{(x-y)}{(x+y)^r} dx dy = \int_0^1 \left[ \frac{y}{(x+y)^r} - \frac{1}{(x+y)^r} \right] dy = -\frac{1}{r}$$

ملاحظه انتگرال دو قسم از اینها هستند

$$\text{اولاً) } \int_{-r}^r \int_1^r \frac{dy dx}{(x+y)^r} = \int_{-r}^r \left[ -\frac{1}{r+n} \right]_1^r dx = \int_{-r}^r \left( -\frac{1}{n+r} + \frac{1}{n+1} \right) dx$$

$$= \left[ -\ln(n+r) + \ln(n+1) \right]_{-r}^r = \ln \frac{r\omega}{r+\sum}$$

$$\therefore \int_{-r}^{\pi} \int_0^x x \sin y dy dx = \int_0^{\pi} [x(-\cos y)]_0^x dx = \int_{-r}^{\pi} -x \cos x dx + \int_{-r}^{\pi} x \cos dx$$

$$\int_{-r}^{\pi} x - x \cos x dx = \left[ \frac{x^2}{2} - (x \sin x + \cos x) \right]_{-r}^{\pi} = \frac{\pi^2}{2} + r$$

$$\text{ثانياً) } \int_{-\frac{\pi}{2}}^a \int_{-\frac{\pi}{2}}^x \frac{xdy dx}{x^r + y^r} = \int_{-\frac{\pi}{2}}^a x \left[ \frac{1}{r} \operatorname{tg}^{-1} \frac{y}{x} \right]_{-\frac{\pi}{2}}^x dx = \int_{-\frac{\pi}{2}}^a \underbrace{\left[ \operatorname{tg}^{-1} \frac{1}{a} - \operatorname{tg}^{-1} \frac{1}{x} \right]}_{\text{مقدار ثالث}} dx$$

$$= \left[ \frac{x}{r} - \operatorname{tg}^{-1} \frac{1}{a} \right]_{-\frac{\pi}{2}}^a = a \left( \frac{\pi}{r} - \operatorname{tg}^{-1} \frac{1}{a} \right)$$

$$\text{Q1)} \int_0^a \int_{y-a}^{ry} xy \, dy \, dx = \int_0^a \left[ y \left( \frac{x^r}{r} \right) \right]_{y-a}^{ry} dy = \int_0^a \frac{y}{r} (ry^r - (y-a)^r) dy$$

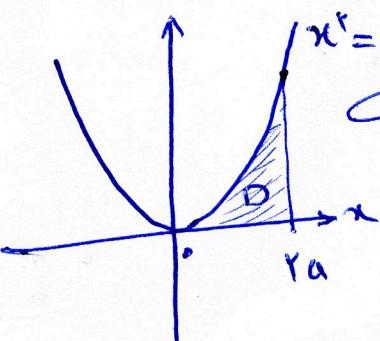
$$= \frac{1}{r} \int_0^a (ry^r + r^r a^r - a^r y^r) dy = \frac{1}{r} \left[ \frac{r^r}{r+1} y^{r+1} + r^r a^r y^r - \frac{a^r}{r+1} y^{r+1} \right]_0^a = \frac{11}{r+1} a^r$$

$$\text{Q2)} \int_1^{L_n} \int_0^{L_n y} e^{x+y} \, dx \, dy = \int_1^{L_n} \left[ e^{x+y} \right]_0^{L_n y} dy = \int_1^{L_n} (e^{L_n y} - e^y) dy$$

$$= \int_1^{L_n} (ye^{L_n y} - e^y) dy = ye^{L_n y} - e^y \Big|_1^{L_n} = L_n (e^{L_n} - e) + e$$

لأن  $e^{L_n y} = y$

التكامل (دوال)  $\int \int xy \, dA$  ناقص مجموع مخرجه



ص: ناقص مجموع مخرجه = مساحة المثلث

$\text{D. } x^r = e^a y, x = r^a$

$$\int \int xy \, dA = \int_0^{r^a} \int_{\frac{x^r}{e^a}}^{x^r} ny \, dy \, dx = \int_0^{r^a} \left[ ny \left( \frac{y^r}{r} \right) \right]_{\frac{x^r}{e^a}}^{x^r} dx$$

$$= \frac{1}{r+1} \int_0^{r^a} x^{r+1} dx = \frac{1}{r+1} a^r \cdot \frac{x^{r+1}}{r+1} \Big|_0^{r^a} = \frac{1}{r+1} a^r \cdot \frac{r^a a^{r+1}}{r+1} = \frac{1}{r+1} a^{r+1}$$

$\therefore \int \int xy \, dA = \int_a^{\sqrt{r^a}} \int_0^{x^r} xy \, dy \, dx = \int_a^{\sqrt{r^a}} \left[ \frac{x^r y}{2} - \frac{x^r y^r}{r+1} \right]_0^{x^r} dx = \int_a^{\sqrt{r^a}} (x^r y) dy = \int_a^{\sqrt{r^a}} (x^r y) dy$

$$= \frac{x^r y^r}{r+1} \Big|_a^{\sqrt{r^a}} = \frac{r^a}{r+1} a^{r+1}$$

تغیر ترتیب انتگرال گیری در انتگرال گیری دوگانه با حدود مسیر، تغیر ترتیب انتگرال باعث تغییر حدود انتگرال گیری می‌شود. برای این حینه کا، روش طریق این حینه انتگرال گیری و نویس انتگرال را در نظر بگیرید.

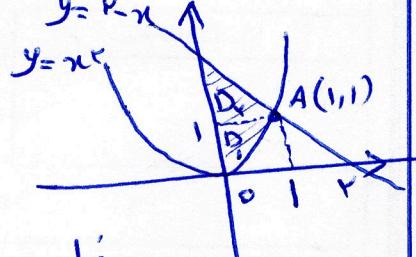
محمد حین انتگرال دوگانه با حدود تغییر یافته، حدود مسیر (دستور) هم حین کا می‌باشد (انتگرال گیری باعث آسان نمودن محاسبه انتگرال کمی می‌شود).

مشکل) ناحیه انتگرال گیرر رسم، ترتیب انتگرال گیری عرض نزدیک مقدار انتگرال را می‌کنند

$$I = \int_0^1 \int_{x^2}^{1-x} ny dy dx$$

$$x^2 \leq y \leq 1-x$$

حل: ناحیه انتگرال گیرر عبارت از:



حال اگر برای هم ترتیب انتگرال گیرر را عرض کنیم حین ناحیه نسبت به محور x کا ناتنخ است. بنابراین انتگرال گیرر را برای محظوظ برداشت = محور x کا در زیر ناحیه ناتنخ نسبت به محور x کا نویس می‌کنیم

$$I = \int_{x^2}^1 \int_{x^2}^{1-x} ny dy dx = \int_{x^2}^1 \int_0^{\sqrt{y}} ny dy dx + \int_{x^2}^1 \int_0^{1-y} ng dx dy$$

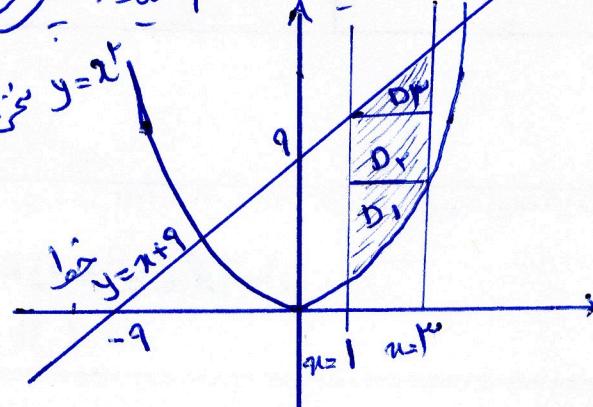
$$= \int_{x^2}^1 \left[ y \left( \frac{n}{2} \right) \right]_0^{\sqrt{y}} dy + \int_{x^2}^1 \left[ y \left( \frac{n}{2} \right) \right]_0^{1-y} dy = \frac{n}{2} \int_{x^2}^1 y^2 dy + \frac{n}{2} \int_{x^2}^1 (1-y)^2 dy$$

$$= \frac{n}{2} \int_{x^2}^1 y^2 dy + \frac{n}{2} \int_{x^2}^1 (1-y)^2 dy$$

مشکل) ناحیه انتگرال گیری را رسم کنید، سپر ترتیب انتگرال گیری را عرض کنید.

$$I = \int_1^4 \int_{x^2}^{x+9} f(x,y) dy dx$$

$$1 \leq x \leq 4, \quad x^2 \leq y \leq x+9$$



ناحیه D کا بارے دستیہ نہیں /  $y \leq n+q$   $x \leq y \leq n+q$   $0 \leq x \leq n$  محدود سیٹور اگر جو احمد  
ترتیب انتگرال کریں را عرض کر کید جنہی حدود روشن انتگرال ہے جو بحسب x پر خداوندی  
انتگرال تکیر نہیں ہے آئنے ناتضم اسے یاد کرو ابتدا ناحیہ D را لازم حمل تلاعی حفظ کرو  
بارے حمل خداوندی بھول رہا ہے محض وہ کہ سے ذرا ناچیہ ناتضم نہیں ہے ہے تسلیک کریں

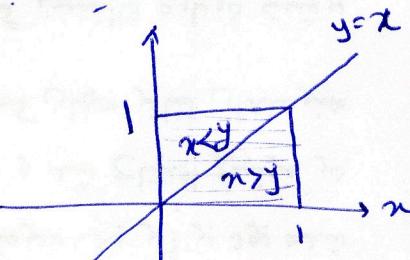
$$I = \int_1^4 \int_{n^2}^{n+q} f(x,y) dy dx = \int_1^q \int_{D_1}^y f(x,y) dx dy + \int_q^{10} \int_{D_2}^y f(x,y) dx dy +$$

$$\int_{D_2}^{10} \int_{y-q}^y f(x,y) dx dy$$

$$\int_{D_2}^y \int_0^1 |x-y| dy dx$$

انتگرال نزیر اسی سے کہیں

ناحیہ را کہ بعض اسے بروز ناچیہ بسی خطا لیتھے سے



$$\int_0^1 \int_0^1 |x-y| dy dx = \int_0^1 \int_x^1 (x-y) dy dx + \int_0^1 \int_0^x (x-y) dy dx$$

$$= \int_0^1 \left[ \left( \frac{y^2}{2} - xy \right) \right]_x^1 dx + \int_0^1 \left[ \left( ny - \frac{y^2}{2} \right) \right]_0^x dx = \int_0^1 \left( \frac{1}{2} - x + \frac{x^2}{2} \right) dx + \int_0^1 x^2 dx$$

$$= \frac{1}{2} x - \frac{1}{2} x^2 + \frac{x^3}{6} \Big|_0^1 + \frac{1}{3} x^3 \Big|_0^1 = \left( \frac{1}{2} - \frac{1}{2} + \frac{1}{6} \right) + \frac{1}{3} = \frac{1}{6}$$

مثال) انتگرال نزیر اسی سے کہیں

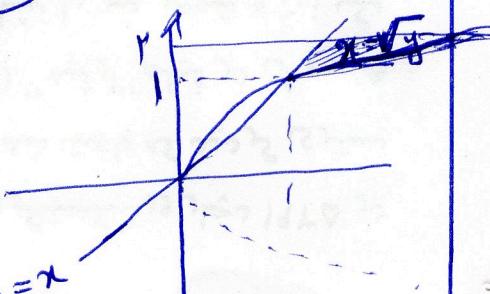
$$R: y=r, y=r, y=1, x=y \quad \text{کر رہا ہے} \quad I = \iint_R \sin \frac{\pi x}{r y} dA$$

ص: جنہی انتگرال  $\sin \frac{\pi x}{r y} dy$  دیکھیں، رامیں جو بسیار سخت نہیں اسی ناتضم انتگرال نزیر رکھیں

$$I = \int_r^1 \int_y^r \sin \frac{\pi x}{r y} dx dy = \int_r^1 \int_y^r \left( \frac{\pi y}{r} \cos \frac{\pi x}{r y} \right) dy$$

$$= \int_r^1 -\frac{\pi y}{r} \left[ \cos \frac{\pi x}{r y} - \cos \frac{\pi r}{r} \right] dy = -\frac{\pi}{r} \int_r^1 y \cos \frac{\pi x}{r y} dy$$

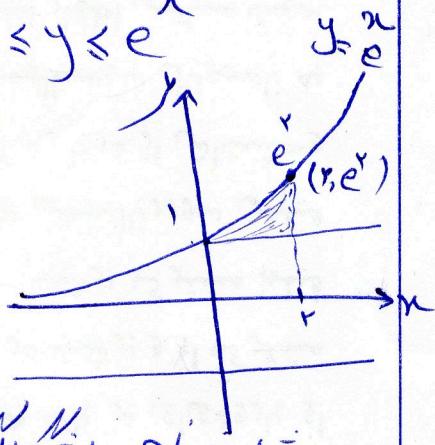
$$= -\frac{\pi}{r} \left[ \frac{1}{\pi} \sin \frac{\pi x}{r y} + \frac{r}{\pi r} (\cos \frac{\pi x}{r y}) \right]_r^1 = \frac{\varepsilon(\pi + r)}{\pi r}$$



شل) ناحیه انتگرال گیری را می‌کنیم که در مرتب انتگرال گیری را عرض کنید

$$I = \int_0^r \int_1^{e^x} f(x,y) dy dx \quad D: 0 \leq x \leq r, 1 \leq y \leq e^x$$

$$J = \int_1^{e^r} \int_{\ln y}^r f(x,y) dx dy$$



شل) ناحیه انتگرال گیر را عرض کنید، مرتب انتگرال گیر را عرض کنید

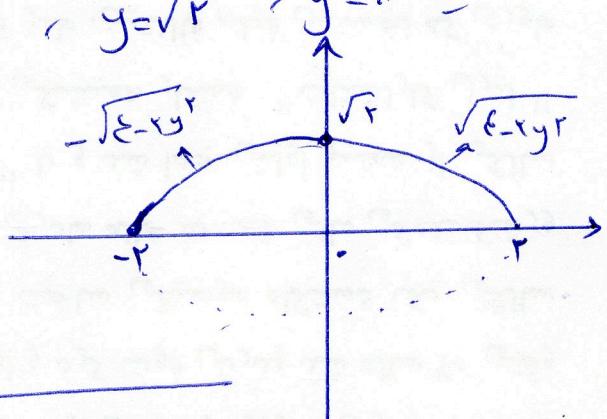
$$I = \int_0^{\sqrt{r}} \int_{-\sqrt{e-xy^2}}^{\sqrt{e-xy^2}} f(x,y) dx dy$$

$$D: -\sqrt{e-xy^2} \leq x \leq \sqrt{e-xy^2}, -\sqrt{e-xy^2} \leq y \leq \sqrt{e-xy^2}$$

نمی:  $x^2 + xy^2 = e \quad \leftarrow x = \sqrt{e-xy^2} \quad \leftarrow y = \sqrt{e-x^2} \quad \leftarrow y = 0$

$$\leftarrow y = \frac{\sqrt{e-x^2}}{x} \rightarrow y = \sqrt{\frac{e-x^2}{x}}$$

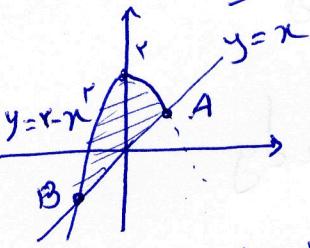
$$\therefore J = \int_{-r}^r \int_0^{\sqrt{\frac{e-x^2}{x}}} f(x,y) dy dx$$



کاربردهی انتگرال دوگانه:

الف) مساحت: اگر انتگرال دوگانه تابع ساحت ناحیه D است

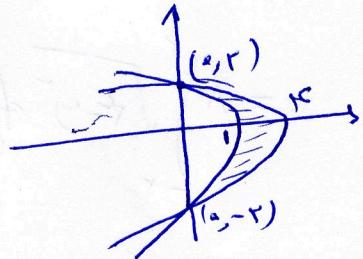
$$S = \iint_D dx dy$$



$$\begin{cases} y = c - x^2 \\ y = x \end{cases} \rightarrow r - x^2 = x \rightarrow |x=1|, |y=-r|$$

$$S = \int_{-r}^1 \int_x^{r-x^2} dy dx = \int_{-r}^1 \left[ y \right]_{x}^{r-x^2} dx = \left[ rx - \frac{x^3}{3} - \frac{x^2}{2} \right]_{-r}^1 = \frac{r^2}{4}$$

ب) ساحت محصور شده بین دو منحنی



$$\begin{cases} y^1 = c - x^2 \\ y^2 = c - x^2 \end{cases} \rightarrow x=0, y=\pm c$$

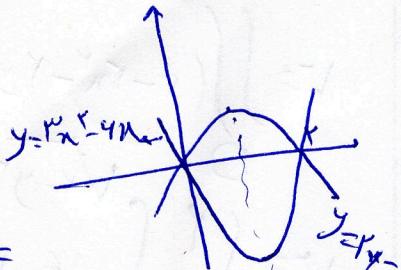
$$S = \int_{-c}^c \int_{y^2}^{c-y^2} dx dy = \int_{-c}^c \left[ (c-y^2) - (1-\frac{y^2}{c}) \right] dy$$

$$= 4 \int_0^c \left( 1 - \frac{1}{c} y^2 \right) dy = 4 \left( y - \frac{y^3}{3c} \right) \Big|_0^c = \lambda$$

ج) ساحت محصور شده بین دو منحنی

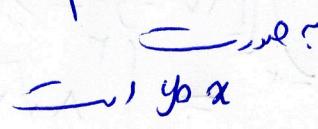
$$\begin{cases} y = cx^2 - 4x \\ y = rx - x^2 \end{cases} \Rightarrow x=0, x=c$$

$$S = \iint_R dA = \int_0^r \int_{rx-x^2}^{cx-x^2} dy dx = \int_0^r (rx - cx^2) dx = \left[ rx^2 - \frac{c}{2} x^3 \right]_0^r = \frac{14}{3} r^3$$

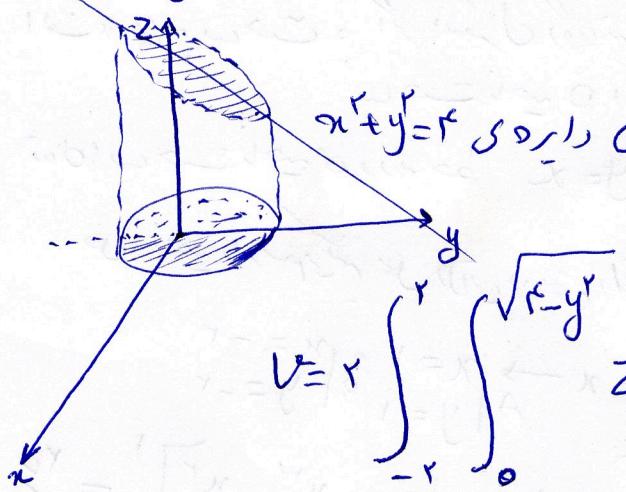


د) مساحت و حجم: حجم حجم محصور بسطح (f(x,y))

$$V = \iiint_D |f(x,y) - g(x,y)| dxdy$$



Q1)  $z=0, y+z=r$   $\Rightarrow z=r-y$ ,  $x^2+y^2=r^2$  حجم مکعب حاصل از انتگرال  $(\int \int)$



را پیدا کنید.

حل: لز شغل و افعیت را در روی دارید که  $z=r-y$  بوده و  $z=0$  باشد. انتگرال کسر شود.

$$z dx dy = r \int_{-r}^r \int_0^{\sqrt{r^2 - y^2}} (r-y) dx dy$$

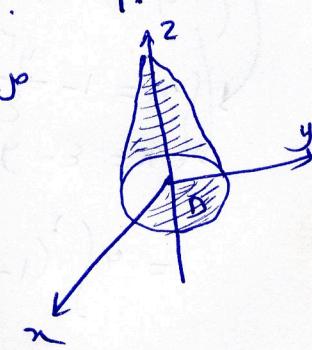
$$= r \int_{-r}^r (r-y) \sqrt{r^2 - y^2} dy = r \int_{-r}^r r \sqrt{r^2 - y^2} dy - r \int_{-r}^r y \sqrt{r^2 - y^2} dy$$

$$= r \left[ \sqrt{r^2 - y^2} \right]_{-r}^r - r \int_{-r}^r y \sqrt{r^2 - y^2} dy = r \left[ \frac{y \sqrt{r^2 - y^2}}{r} + \frac{r}{r} \sin^{-1}\left(\frac{y}{r}\right) \right]_{-r}^r = 14\pi$$

حجم مکعبین سطح

$V_{all}(Z=0)$  را پیدا کنید  $Z = r - x^2 - y^2$

حل: است زیرا  $Z=0$  ترازوی رابطه بین  $y, x$  و  $z$  است که میان این دو انتگرال کمتر نزدیکی نداشته باشد. اگر فرمایه  $r^2 = x^2 + y^2 + Z^2$  باشد، آنها را می‌توان صفر تراز (صفر و حدود زیاد) را مسیر انتگرال کرد. این مسیر را با محاسبه  $y$  بر حسب  $x$  می‌توان را از اینجا



$$V = \iiint (r^2 - x^2 - y^2) dx dy dz$$

$$r^2 - x^2 - y^2 = 0 \Rightarrow x^2 + y^2 = r^2$$

$$x = 0 \Rightarrow y = \pm r$$

$$V = \int_{-r}^r \int_{-\sqrt{r^2 - y^2}}^{\sqrt{r^2 - y^2}} (r^2 - x^2 - y^2) dx dy$$

$$= \int_{-r}^r \left[ \left[ r^2 - \frac{1}{2}x^2 - xy \right]_{-\sqrt{r^2 - y^2}}^{\sqrt{r^2 - y^2}} dy \right]$$

$$= \int_{-r}^r \left[ \left( r\sqrt{r^2 - y^2} - \frac{1}{2}(r^2 - y^2)\sqrt{r^2 - y^2} - y\sqrt{r^2 - y^2} \right) - \left( -r\sqrt{r^2 - y^2} - \frac{1}{2}(r^2 - y^2)\sqrt{r^2 - y^2} - y\sqrt{r^2 - y^2} \right) \right] dy$$

$$= \int_{-r}^r r\sqrt{r^2 - y^2} dy = r \times \int_0^r \sqrt{r^2 - y^2} dy = 14 \left[ \frac{y\sqrt{r^2 - y^2}}{r} + \frac{r}{r} \sin^{-1}\left(\frac{y}{r}\right) \right]_0^r = 14\pi$$